

CỘNG HOÀ XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM
Độc lập - Tự do - Hạnh phúc

BẢN ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN
CHỨC DANH: Phó giáo sư
Mã hồ sơ:.....



(Nội dung đúng ở ô nào thì đánh dấu vào ô đó: ; Nội dung không đúng thì để trống:)

Đối tượng đăng ký: Giảng viên ; Giảng viên thỉnh giảng

Ngành: Tự động hoá; Chuyên ngành: Điều khiển Tự động

A. THÔNG TIN CÁ NHÂN

1. Họ và tên người đăng ký: Đỗ Trung Hải

2. Ngày tháng năm sinh: 07/01/1974; Nam ; Nữ ; Quốc tịch: Việt Nam;

Dân tộc: Kinh; Tôn giáo: Không

3. Đảng viên Đảng Cộng sản Việt Nam:

4. Quê quán: xã/phường, huyện/quận, tỉnh/thành phố: xã Hanh Cù, huyện Thanh Ba, tỉnh Phú Thọ

5. Nơi đăng ký hộ khẩu thường trú (số nhà, phố, phường, quận, thành phố hoặc xã, huyện, tỉnh): tổ 5, phường Tích Lương, thành phố Thái Nguyên, tỉnh Thái Nguyên

6. Địa chỉ liên hệ (ghi rõ, đầy đủ để liên hệ được qua Bưu điện): khoa Điện, trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, số 666, đường 3-2, phường Tích Lương, thành phố Thái Nguyên, tỉnh Thái Nguyên
Điện thoại nhà riêng: ; Điện thoại di động: 0912224733;

E-mail: dotrunghai@tnut.edu.vn

7. Quá trình công tác (công việc, chức vụ, cơ quan):

Từ tháng, năm 04,1997 đến tháng, năm 07,1997: Giảng viên hợp đồng bộ môn Tự động hóa, Khoa Điện tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 08,1997 đến tháng, năm 05,2004: Giảng viên biên chế bộ môn Tự động hoá, Khoa Điện kiêm Phó bí thư - Bí thư Liên chi đoàn Khoa Điện, Phó bí thư Đoàn Trường tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 06,2004 đến tháng, năm 05,2005: Giảng viên; Phó trưởng bộ môn Cơ sở Tự động hoá, Khoa Điện; Phó bí thư Đoàn Trường. tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 06,2005 đến tháng, năm 09,2008: Giảng viên; Phó trưởng phòng Công tác Học sinh Sinh viên; Phó trưởng bộ môn Cơ sở Tự động hoá, Khoa Điện; Bí thư Đoàn Trường tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 10,2008 đến tháng, năm 11,2009: giảng viên bộ môn Tự động hóa; Phó trưởng phòng Công tác Học sinh Sinh viên; Bí thư Đoàn Trường; Đảng ủy viên tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 12,2009 đến tháng, năm 12,2010: Giảng viên bộ môn Tự động hóa; Trưởng Khoa Sư phạm Kỹ thuật; Bí thư Đoàn Trường; Đảng ủy viên tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 01,2011 đến tháng, năm 10,2011: Giảng viên bộ môn Tự động hóa; Trưởng phòng Hành chính Tài vụ; Bí thư Đoàn Trường, Đảng ủy viên tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 11,2011 đến tháng, năm 04,2019: Giảng viên bộ môn Tự động hóa, Trưởng Khoa Điện; Đảng ủy viên tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 05,2019 đến tháng, năm 06,2022: Giảng viên bộ môn Tự động hóa, Phó Hiệu trưởng; Phó Bí thư Đảng ủy tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Từ tháng, năm 07,2022 đến tháng, năm 06,2023: Giảng viên bộ môn Tự động hóa, Hiệu trưởng; Phó Bí thư Đảng ủy tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Chức vụ hiện nay: Giảng viên bộ môn Tự động hóa, Hiệu trưởng; Phó Bí thư Đảng ủy; Chức vụ cao nhất đã qua: HIệu trưởng

Cơ quan công tác hiện nay: trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên

Địa chỉ cơ quan: số 666, đường 3-2, phường Tích Lương, thành phố Thái Nguyên, tỉnh Thái Nguyên
Điện thoại cơ quan: 02083847145

Thỉnh giảng tại cơ sở giáo dục đại học (nếu có):

8. Đã nghỉ hưu từ tháng ... năm ...

Nơi làm việc sau khi nghỉ hưu (nếu có):

Tên cơ sở giáo dục đại học nơi hợp đồng thỉnh giảng 3 năm cuối (tính đến thời điểm hết hạn nộp hồ sơ): Không

9. Trình độ đào tạo:

- Được cấp bằng ĐH [3] ngày 05 tháng 12 năm 1996, số văn bằng: 17328, ngành: Điện khí hóa xí nghiệp (nay là Kỹ thuật điều khiển và Tự động hóa), chuyên ngành: Tự động hóa

Nơi cấp bằng ĐH [3] (trường, nước): Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên, Việt Nam

- Được cấp bằng ThS [4] ngày 08 tháng 11 năm 2001, số văn bằng: 21017, ngành: Kỹ thuật điều khiển và Tự động hóa, chuyên ngành: Tự động hóa

Nơi cấp bằng ThS [4] (trường, nước): Bộ giáo dục và Đào tạo, Việt Nam

- Được cấp bằng TS [5] ngày 22 tháng 01 năm 2009, số văn bằng: 05955, ngành: Kỹ thuật điều khiển và Tự động hóa, chuyên ngành: Tự động hóa

Nơi cấp bằng TS [5] (trường, nước): Bộ giáo dục và Đào tạo, Việt Nam

10. Đã được bổ nhiệm/công nhận chức danh PGS ngày ... tháng ... năm ..., ngành: ...

11. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh Phó giáo sư tại HĐGS cơ sở: Đại học Thái Nguyên

12. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh Phó giáo sư tại HĐGS ngành, liên ngành: Điện-Điện tử-Tự động hóa

13. Các hướng nghiên cứu chủ yếu:

- Điều khiển hệ phi tuyến
- Kỹ thuật điều khiển, truyền thông và kết nối mạng cho Robot tự hành

14. Kết quả đào tạo và nghiên cứu khoa học:

- Đã hướng dẫn (số lượng) 1 NCS bảo vệ thành công luận án TS;

- Đã hướng dẫn (số lượng) 10 HVCH/CK2/BSNT bảo vệ thành công luận án ThS/CK2/BSNT (ứng viên chức danh GS không cần kê khai nội dung này);

- Đã hoàn thành đề tài NCKH từ cấp cơ sở trở lên: 2 cấp Bộ; 5 cấp Cơ sở; 1 cấp Khác;

- Đã công bố (số lượng) 43 bài báo khoa học, trong đó 22 bài báo khoa học trên tạp chí quốc tế có uy tín;

- Đã được cấp (số lượng) 0 bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích;

- Số lượng sách đã xuất bản 4, trong đó 4 thuộc nhà xuất bản có uy tín;

- Số lượng tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu thể dục, thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế: 0

15. Khen thưởng (các huân chương, huy chương, danh hiệu):

TT	Tên khen thưởng	Cấp khen thưởng	Năm khen thưởng
1	Chiến sĩ thi đua cấp cơ sở năm học 2017-2018	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	2018
2	Chiến sĩ thi đua cấp cơ sở năm học 2018-2019	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	2019
3	Chiến sĩ thi đua cấp cơ sở năm học 2019-2020	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	2020
4	Chiến sĩ thi đua cấp cơ sở năm học 2020-2021	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	2021

5	Chiến sĩ thi đua cấp cơ sở năm học 2021-2022	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	2022
6	Bằng khen	Trung ương Đoàn Thanh niên Cộng sản Hồ Chí Minh	2004
7	Giấy khen	Đại học Thái Nguyên	2007
8	Bằng Khen	Bộ giáo dục và Đào tạo	2016
9	Bằng khen	Tỉnh ủy Thái nguyên	2020
10	Giấy khen	Đảng ủy Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	2021

16. Kỷ luật (hình thức từ khiển trách trở lên, cấp ra quyết định, số quyết định và thời hạn hiệu lực của quyết định):

TT	Tên kỷ luật	Cấp ra quyết định	Số quyết định	Thời hạn hiệu lực
Không có				

B. TỰ KHAI THEO TIÊU CHUẨN CHỨC DANH GIÁO SƯ/PHÓ GIÁO SƯ

1. Tự đánh giá về tiêu chuẩn và nhiệm vụ của nhà giáo:

Trong suốt thời gian làm cán bộ giảng dạy và quản lý tại Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên, tôi luôn nỗ lực phấn đấu, rèn luyện để thực hiện tốt các nhiệm vụ của người giảng viên đại học, cụ thể như sau:

- Luôn giảng dạy, giáo dục theo mục tiêu, nguyên lý giáo dục của Nhà trường, của Đại học Thái Nguyên và của Bộ Giáo dục và Đào tạo, thực hiện đầy đủ, có chất lượng chương trình Đào tạo của Nhà trường khi tham gia giảng dạy Đại học, Thạc sỹ và hướng dẫn NCS.
- Luôn gương mẫu thực hiện tốt nghĩa vụ công dân, nội quy, quy chế của Nhà trường và quy tắc ứng xử của nhà giáo;
- Luôn giữ gìn phẩm chất, uy tín, danh dự của nhà giáo. Tôn trọng, đối xử công bằng với người học. Bảo vệ các quyền, lợi ích chính đáng của người học;
- Luôn tích cực học tập, rèn luyện để nâng cao phẩm chất đạo đức, trình độ chính trị, chuyên môn, nghiệp vụ, đổi mới phương pháp giảng dạy, nêu gương tốt cho người học.

Tôi tự nhận thấy mình có đầy đủ các tiêu chuẩn của một giảng viên đại học, cụ thể là:

- Về phẩm chất, đạo đức và tư tưởng: Luôn giữ gìn và phát huy tư cách, phẩm chất đạo đức cách mạng và tinh tiên phong gương mẫu của người đảng viên. Luôn có lập trường tư tưởng chính trị

vững vàng, kiên định theo chủ nghĩa Mác - Lênin, tư tưởng Hồ Chí Minh, trung thành tuyệt đối với Đảng, với Tổ Quốc và Nhân dân. Luôn giữ chuẩn mực đạo đức người giảng viên. Có lối sống lành mạnh, giản dị, trung thực, có tinh thần trách nhiệm cao trong mọi công việc, phối hợp đoàn kết giúp đỡ đồng nghiệp cùng hoàn thành nhiệm vụ;

- Về năng lực chuyên môn: Tôi học đại học hệ chính quy và học thạc sĩ tại trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái nguyên. Năm 1996, tôi tốt nghiệp đại học ngành Điện khí hóa xí nghiệp. Năm 2001, tôi tốt nghiệp thạc sĩ ngành Kỹ thuật điều khiển và Tự động hóa, được Bộ giáo dục và Đào tạo cấp bằng thạc sĩ kỹ thuật. Tôi làm NCS tại trường Đại học Bách khoa Hà nội ngành Kỹ thuật điều khiển và Tự động hóa và được Bộ giáo dục và Đào tạo cấp bằng tiến sĩ năm 2009. Tôi tự nhận thấy mình có đủ năng lực chuyên môn để thực hiện tốt nhiệm vụ được giao.

+ Về giảng dạy: Tôi luôn tích cực tham gia và hoàn thành các lớp bồi dưỡng về nghiệp vụ sư phạm, giáo dục học đại học, luôn học tập để nâng cao trình độ, kiến thức chuyên môn và kỹ năng sư phạm. Bản thân luôn chấp hành nghiêm túc sự phân công giảng dạy của bộ môn, của khoa. Thực hiện giảng dạy theo đúng đề cương và luôn giảng dạy vượt định mức giờ giảng hàng năm.

+ Về nghiên cứu khoa học: Hoạt động nghiên cứu khoa học là một trong ba nhiệm vụ của một giảng viên đại học, vì vậy tôi luôn chủ động trong các hoạt động nghiên cứu khoa học, đồng thời kết nối với các đồng nghiệp trong trường cũng như các trường bạn trong hợp tác nghiên cứu khoa học nhằm nâng cao hiệu quả nghiên cứu. Tôi đã chủ trì đề tài nghiên cứu khoa học các cấp (cấp bộ, cấp đại học, cấp cơ sở) và công bố kết quả nghiên cứu khoa học trong các hội nghị, tạp chí trong và ngoài nước.

+ Về ngoại ngữ: Tôi cũng luôn tích cực học tập nâng cao trình độ ngoại ngữ để sử dụng trong công việc chuyên môn bản thân đã hoàn thành văn bằng 2 ngôn ngữ anh năm 2006.

+ Về năng lực quản lý: Ngoài thời gian dành cho công việc chuyên môn, tôi còn tham gia công tác quản lý. Tôi luôn có ý thức học tập nâng cao năng lực quản lý như tham gia lớp bồi dưỡng cán bộ quản lý, cao cấp lý luận chính trị, lớp kiểm định chất lượng cơ sở giáo dục và kiểm định chương trình đào tạo... Ngoài công tác chính quyền tôi tích cực tham gia công tác Đảng, Đoàn thể và đã nhận được bằng khen, giấy khen của các cấp chính quyền, tổ chức Đảng và tổ chức Đoàn Thanh niên.

- Tôi tự nhận thấy mình có đủ sức khỏe để hoàn thành tốt các nhiệm vụ đào tạo và nghiên cứu khoa học, cũng như công tác quản lý do nhà trường phân công.

2. Thời gian, kết quả tham gia đào tạo, bồi dưỡng từ trình độ đại học trở lên:

- Tổng số năm thực hiện nhiệm vụ đào tạo: 26 năm 2 tháng

- Khai cụ thể ít nhất 06 năm học, trong đó có 03 năm học cuối liên tục tính đến ngày hết hạn nộp hồ sơ (ứng viên GS chỉ khai 3 năm cuối liên tục sau khi được công nhận PGS):

TT	Năm học	Số lượng NCS đã hướng dẫn		Số lượng ThS/CK2/BSNT đã hướng dẫn	Số đề án, khóa luận tốt nghiệp ĐH đã HD	Số giờ chuẩn gd trực tiếp trên lớp		Tổng số giờ chuẩn gd trực tiếp trên lớp/số giờ chuẩn gd quy đổi/số giờ chuẩn định mức (*)
		Chính	Phụ			ĐH	SDH	
1	2017-2018	1		1	10	105	30	135/370,1/189
2	2018-2019			2	8	210		210/424,34/189
3	2019-2020			2	12	90		90/273,4/54
03 năm học cuối								
4	2020-2021				19	180		180/475,54/58
5	2021-2022			1	10	180		180/378,3/58
6	2022-2023				7	45		45/94/43,5

(*) - Trước ngày 25/3/2015, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Quyết định số 64/2008/QĐ-BGDĐT ngày 28/11/2008, được sửa đổi bổ sung bởi Thông tư số 36/2010/TT-BGDĐT ngày 15/12/2010 và Thông tư số 18/2012/TT-BGDĐT ngày 31/5/2012 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

- Từ 25/3/2015 đến nay, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Thông tư số 47/2014/TT-BGDĐT ngày 31/12/2014 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

- Từ ngày 11/9/2020 đến nay, theo Quy định chế độ làm việc của giảng viên cơ sở giáo dục đại học ban hành kèm theo Thông tư số 20/2020/TT-BGDĐT ngày 27/7/2020 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT; định mức giờ chuẩn giảng dạy theo quy định của thủ trưởng cơ sở giáo dục đại học, trong đó định mức của giảng viên thỉnh giảng được tính trên cơ sở định mức của giảng viên cơ hữu.

3. Ngoại ngữ

3.1. Ngoại ngữ thành thạo phục vụ chuyên môn: Tiếng Anh

a) Được đào tạo ở nước ngoài :

- Học ĐH ; Tại nước: ; Từ năm đến năm

- Bảo vệ luận văn ThS hoặc luận án TS hoặc TSKH ; Tại nước: năm

b) Được đào tạo ngoại ngữ trong nước :

- Trường ĐH cấp bằng tốt nghiệp ĐH ngoại ngữ: Viện đại học mở Hà Nội số bằng: C397420; năm cấp: 2006

c) Giảng dạy bằng tiếng nước ngoài :

- Giảng dạy bằng ngoại ngữ:

- Nơi giảng dạy (cơ sở đào tạo, nước):

d) Đối tượng khác ; Diễn giải:

3.2. Tiếng Anh (văn bằng, chứng chỉ):

4. Hướng dẫn NCS, HVCH/CK2/BSNT đã được cấp bằng/có quyết định cấp bằng

TT	Họ tên NCS hoặc HVCH/CK2/BSNT	Đối tượng		Trách nhiệm hướng dẫn		Thời gian hướng dẫn từ ... đến ...	Cơ sở đào tạo	Ngày, tháng, năm được cấp bằng/có quyết định cấp bằng
		NCS	HVCH/CK2/BSNT	Chính	Phụ			
1	Đặng Ngọc Trung	X		X		02/2014 đến 08/2017	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp, Đại học Thái Nguyên	30/11/2017
2	Lê Thị Hồng Gấm		X	X		04/2012 đến 10/2012	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	06/06/2013
3	Nguyễn Bá Hân		X	X		06/2013 đến 01/2014	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	11/11/2014
4	Lưu Văn Hùng		X	X		04/2014 đến 10/2014	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học	22/10/2015

							Thái Nguyên	
5	Thiều Văn Huấn		X	X		04/2014 đến 10/2014	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	28/12/2015
6	Đỗ Huy Khánh		X	X		06/2016 đến 02/2017	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	16/10/2017
7	Nguyễn Khắc Hưng		X	X		10/2018 đến 04/2019	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	28/08/2019
8	Vũ Hoài Sơn		X	X		10/2018 đến 04/2019	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	28/08/2019
9	Lê Kiều Linh		X	X		01/2020 đến 06/2020	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học	21/12/2020

							Thái Nguyên	
10	Lò Hoàng Bắc		X	X		01/2020 đến 06/2020	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	21/12/2020
11	Nguyễn Quang Minh		X	X		04/2021 đến 10/2021	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp - Đại học Thái Nguyên	25/07/2022

Ghi chú: Ứng viên chức danh GS chỉ kê khai thông tin về hướng dẫn NCS.

5. Biên soạn sách phục vụ đào tạo đại học và sau đại học trở lên

TT	Tên sách	Loại sách (CK, GT, TK, HD)	Nhà xuất bản và năm xuất bản	Số tác giả	Chủ biên	Phần biên soạn (từ trang ... đến trang)	Xác nhận của cơ sở GDDH (Số văn bản xác nhận sử dụng sách)
Sau khi bảo vệ học vị tiến sĩ							
1	Điện tử Công suất	GT	Khoa học và Kỹ thuật, năm 2016	2	VC	(43-177)	
2	Truyền động điện	GT	Khoa học và Kỹ thuật, năm 2022	4	CB	(21-101)	
3	Điều khiển Logic và PLC	GT	Khoa học và Kỹ thuật, năm 2022	3	CB	(152-230)	

4	Kỹ thuật điều khiển nhóm cho đàn Robot tự hành	TK	Khoa học và Kỹ thuật, năm 2023	3	CB	(10-108)	
---	--	----	--------------------------------	---	----	----------	--

Trong đó, số lượng (ghi rõ các số TT) sách chuyên khảo do nhà xuất bản có uy tín xuất bản và chương sách do nhà xuất bản có uy tín trên thế giới xuất bản, mà ứng viên là chủ biên sau PGS/TS: 0 ()

Lưu ý:

- Chỉ kê khai các sách được phép xuất bản (Giấy phép XB/Quyết định xuất bản/số xuất bản), nộp lưu chiểu, ISBN (nếu có).
- Các chữ viết tắt: CK: sách chuyên khảo; GT: sách giáo trình; TK: sách tham khảo; HD: sách hướng dẫn; phần ứng viên biên soạn cần ghi rõ từ trang.... đến trang..... (ví dụ: 17-56; 145-329).

6. Thực hiện nhiệm vụ khoa học và công nghệ đã nghiệm thu

TT	Tên nhiệm vụ khoa học và công nghệ (CT, ĐT...)	CN/PCN/TK	Mã số và cấp quản lý	Thời gian thực hiện	Thời gian nghiệm thu (ngày, tháng, năm) / Kết quả
Trước khi bảo vệ học vị tiến sĩ					
1	Nghiên cứu lý thuyết điều khiển mờ và mạng nơron, ứng dụng giải quyết bài toán phi tuyến trong hệ truyền động điện	CN	B2004-01-43, cấp Bộ	10/04/2004 đến 30/12/2005	24-6-2007/khá
Sau khi bảo vệ học vị tiến sĩ					
2	Nghiên cứu và đề xuất thuật toán mới trong điều khiển, kỹ thuật truyền thông và kết nối mạng cho đàn Robot tự hành	CN	B2021-TNA-01, cấp Bộ	01/01/2021 đến 30/12/2022	25-6-2023/Đạt
3	Nghiên cứu, ứng dụng luật điều khiển thích nghi theo mô hình mẫu để tổng hợp mạch vòng tốc độ trong hệ truyền động T-Đ khi xét đến tính phi tuyến của hệ số khuếch đại bộ biến đổi	CN	T2009-56, cấp Cơ sở	25/5/2009 đến 30/11/2009	19-12-2009/Tốt
4	Nghiên cứu chế tạo Robot nhện	CN	T2014-23, cấp Cơ sở	06/03/2015 đến 06/03/2016	28-12-2015/Khá

5	Thiết kế chế tạo lắp đặt bàn thí nghiệm hệ điều khiển tần số động cơ xoay chiều	CN	T2016-97, cấp Cơ sở	15/09/2016 đến 27/12/2016	19-1-2018/Xuất sắc
6	Thiết kế chế tạo lắp đặt bàn thí nghiệm hệ điều khiển động cơ bước ứng dụng PLC s7-200	CN	T2017-S03, cấp Cơ sở	25/10/2017 đến 24/10/2018	23-10-2018/Đạt
7	Thiết kế, chế tạo, lắp đặt hệ thống truyền động nhiều biến tần	CN	T2018-TN12, cấp Cơ sở	18/5/2018 đến 18/5/2019	14-5-2019/Xuất sắc
8	Nghiên cứu, thiết kế chế tạo card điều khiển số ứng dụng trong điều khiển thời gian thực	CN	ĐH2015-TN02-09, cấp Khác	12/10/2015 đến 30/12/2016	26-10-2018/Đạt

- Các chữ viết tắt: CT: Chương trình; ĐT: Đề tài; CN: Chủ nhiệm; PCN: Phó chủ nhiệm; TK: Thư ký.

7. Kết quả nghiên cứu khoa học và công nghệ đã công bố (bài báo khoa học, báo cáo khoa học, sáng chế/giải pháp hữu ích, giải thưởng quốc gia/quốc tế):

7.1.a. Bài báo khoa học, báo cáo khoa học đã công bố

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Là tác giả chính	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Loại Tạp chí quốc tế uy tín: ISI, Scopus (IF, Qi)	Số lần trích dẫn (không tính tự trích dẫn)	Tập, số, trang	Tháng, năm công bố
Trước khi bảo vệ học vị tiến sĩ								
1	Ứng dụng lý thuyết mờ và mạng nơron để nhận dạng động học hệ có tính phi tuyến mạnh	2	Không	Tạp chí Khoa học và Công nghệ các trường Đại học Kỹ thuật ISSN: 0868-3980			60, 2007, 21-26	05/2007
2	Ứng dụng hệ mờ - nơron tính nhận dạng trực tuyến (online) và điều khiển hệ phi tuyến	2	Không	Tạp chí Khoa học và Công nghệ các trường Đại học Kỹ thuật ISSN: 0868-3980			61, 2007, 6-11	07/2007
3	Mô hình thực nghiệm ứng dụng hệ	2	Không	Tạp chí Khoa học và Công nghệ các			63, 2008, 6-10	01/2008

	mờ - noron nhận dạng trực tuyến (online) và điều khiển hệ phi tuyến			trường Đại học Kỹ thuật ISSN: 0868-3980				
Sau khi bảo vệ học vị tiến sĩ								
4	Nghiên cứu và ứng dụng lý thuyết điều khiển thích nghi để điều khiển hệ có tham số thay đổi	3	Có	Tạp chí khoa học & công nghệ ĐH Thái Nguyên, ISSN:1859-2171			74, 12, 57-61	12/2010
5	Designing Controller by State Space Techniques Using Reduced Order Model Algorithm	3	Không	Proceedings - 4th International Conference on Intelligent Computation Technology and Automation, ICICTA 2011 ISBN: 978-076954353-6	Tạp chí uy tín - Scopus	3	2, 5751055, 978-982	03/2011
6	Robust tracking for the open-loop unstable process with time delay by combining combining PID type-p and inner compensators	4	Không	Control Engineering and Communication Technology (ICCECT) ISBN: 978-076954881-4	Tạp chí uy tín - Scopus		13-16	12/2012
7	Một phương pháp thiết kế bộ điều khiển phi tuyến dựa vào mô hình tuyến tính hóa của đối tượng	2	Có	Tạp chí khoa học & công nghệ ĐH Thái Nguyên, ISSN:1859-2171			118, 4, 43-47	03/2014
8	Ứng dụng thuật toán giảm bậc cho bài	4	Không	Tạp chí khoa học & công nghệ ĐH Thái			132, 02, 95-101	02/2015

	toán điều khiển robot 2 bánh			Nguyễn, ISSN:1859-2171				
9	Model reduction based on triangle realization with pole retention	3	Không	Applied Mathematiccal Sciences ISSN: 1312885X	Tạp chí uy tín Q3 - Scopus		9, 44, 2187-2196	03/2015
10	Một phương pháp điều khiển Robot dưới tác động của nhiễu từ bên ngoài	2	Không	Tạp chí tự động hóa ngày nay (chuyên san Điều khiển và Tự động hóa) ISSN: 1859-0551			14, 15-19	12/2015
11	Ứng dụng phương pháp sóng phản hồi chủ động và phân tích hàm tương quan để xác định vị trí sự cố trên đường dây truyền tải	3	Không	Tạp chí khoa học & công nghệ ĐH Thái Nguyên, ISSN:1859-2171			6, 15-19	06/2016
12	Tổng hợp bộ điều khiển thích nghi bền vững cho hệ thao tác từ xa với trễ trên kênh truyền là hằng số	3	Không	Tạp chí tự động hóa ngày nay (chuyên san Điều khiển và Tự động hóa) ISSN: 1859-0551			16, 69 - 76	08/2016
13	Thiết kế và ứng dụng card điều khiển số trong điều khiển thời gian thực	4	Có	Tạp chí khoa học & công nghệ ĐH Thái Nguyên, ISSN:1859-2171			162, 2, 59 -64	02/2017
14	Mô hình thực nghiệm điều khiển hệ thao tác từ xa với trễ trên kênh truyền là hằng số	2	Không	Tạp chí tự động hóa ngày nay (chuyên san Điều khiển và Tự động hóa) ISSN: 1859-0551			19, 24-30	08/2017
15	Một phương pháp giảm bậc cho hệ	1	Có	Tạp chí nghiên cứu khoa học và công			50, 77-85	08/2017

	không ổn định dựa theo thuật toán chặt cân bằng			nghe quân sự ISSN: 1859-1043				
16	A Simple Control Method for Exoskeleton for Rehabilitation	2	Có	SSRG International Journal of Electrical and Electronics Engineering (SSRG-IJEEE) ISSN: 2348 – 8379		1	4, 8, 7-12	08/2017
17	An Intelligent Control for Lower Limb Exoskeleton for Rehabilitation	2	Có	Control Engineering and Communication Technology (ICCECT) ISBN: 978-076954881-4		3	4, 8, 13-19	08/2017
18	Tối ưu hóa cấu trúc và quản lý vận hành mạng điện tòa nhà sử dụng nguồn lai G-PVA	2	Không	Tạp chí khoa học & công nghệ ĐH Thái Nguyên, ISSN:1859-2171			176, 16, 81-88	12/2017
19	Grid-Connected Control System for Three-Phase Bidirectional DC/AC Converter to Exploit Photovoltaic Power Generation	2	Không	American Journal of Engineering and Technology Management ISSN: 2575-1948 (Print); ISSN: 2575-1441 (Online)			2, 6, 98-106	12/2007
20	Giải pháp nâng cao chất lượng điều khiển lượng oxy hòa tan trong hệ thống xử lý nước thải theo phương pháp bùn hoạt tính	3	Không	Tạp chí nghiên cứu khoa học và công nghệ quân sự ISSN: 1859-1043			8, 135-143	08/2018

21	Design of a Fuzzy logic Controller Based on Genetic Algorithm for Controlling Dissolved Oxygen in Wasted-Water treatment System Using Activated Sludge Method	2	Có	Advances in Engineering Research and Application (ICERA 2018) Lecture Notes in Networks and Systems ISSN: 23673370	Tạp chí uy tín Q4 - Scopus		63, 217-228	11/2018
22	Influence of initial conditions on motion behaviors of robot arm	2	Có	International Journal of Engineering Research and Technology ISSN: 09743154	Tạp chí uy tín Q3 (năm 2019) - Scopus		12, 12, 2185-2190	12/2019
23	Nonlinear Design of Adaptive Controllers for Bilateral Teleoperation Systems with Variable Time Delays	3	Không	Advances in Engineering Research and Application (ICERA 2019) Lecture Notes in Networks and Systems ISSN: 23673370	Tạp chí uy tín Q4 - Scopus		104, 520-533	12/2019
24	On tracking control problem for polysolenoid motor model predictive approach	4	Không	International Journal of Electrical and Computer Engineering (IJECE) ISSN: 20888708	Tạp chí uy tín Q3 - Scopus	7	10, 1, 849-855	02/2020
25	Combined ILC and PI regulator for wastewater treatment plants	4	Không	elkomnika (Telecommunication Computing Electronics and Control) ISSN: 16936930	Tạp chí uy tín Q3 - Scopus	4	18, 2, 1054-1061	04/2020

26	Application of Linear Motor in Industry	6	Có	Journal of Scientific and Engineering Research ISSN: 2394-2630			7, 4, 170-176	05/2020
27	Dynamic Modelling of 3-RUS Spatial Parallel Robot Manipulator	4	Không	Review of Computer Engineering Research ISSN(e): 24109142 ISSN(p): 2412-4281			7, 1, 20-26	07/2020
28	Trajectory Tracking Control of A Caterpillar Vehicle	3	Có	Advances in Engineering Research and Application (ICERA 2020) Lecture Notes in Networks and Systems ISSN: 23673370	Tạp chí uy tín Q4 - Scopus		178, 854-860	11/2020
29	A design of higher-level control based genetic algorithms for wastewatertreatment plants	5	Có	Engineering Science and Technology, an International Journal ISSN: 22150986	Tạp chí uy tín Q1 - SCIE IF: 5,1	12	24, 4, 872-878	02/2021
30	Formation Control Algorithms for Multiple-UAVs: A Comprehensive Survey	7	Có	EAI Endorsed Transactions on Industrial Networks and Intelligent Systems ISSN: 24100218	Tạp chí uy tín (năm 2022 Q3) - Scopus	18	8, 27, 1-13	06/2021
31	CNC Motion Control Under Friction Effect	1	Có	Journal of Mechanical Engineering Research and Developments ISSN: 10241752	Tạp chí uy tín Q4 (đến vol 44, Issue 6, page range 71-		44, 6, 38-47	05/2021

					81 năm 2021) - Scopus			
32	A method uses exact feedback linearization with state derivative feedback in Speed control for the Induction motor	3	Có	Journal of Mechanical Engineering Research and Developments ISSN: 10241752			44, 8, 142-150	08/2021
33	DRL-Based intelligent resource allocation for diverse QoS in 5G and toward 6G vehicular networks: A comprehensive survey	5	Không	Wireless Communications and Mobile Computing ISSN: 15308669	Tạp chí uy tín Q2 - Scopus	12	2021, 5051328, 1-21	08/2021
34	Uav-assisted data collection in wireless sensor networks: A comprehensive survey	8	Không	Electronics (Switzerland) ISSN: 20799292	Tạp chí uy tín Q2 - SCIE IF: 2.9	16	10, 21(2063), 1-24	10/2021
35	Energy-Efficient Unmanned Aerial Vehicle (UAV) Surveillance Utilizing Artificial Intelligence (AI)	9	Có	Wireless Communications and Mobile Computing ISSN: 15308669	Tạp chí uy tín Q2 - Scopus	4	2021, 8615367, 1-11	10/2021
36	High-Reliability Three-Phase Switching-Cells Current Source Inverter	3	Có	Advances in Engineering Research and Application (ICERA 2021) Lecture Notes in Networks and	Tạp chí uy tín Q4 - Scopus		366, 440- 445	01/2022

				Systems ISSN: 23673370				
37	Cooperative Tracking Framework for Multiple Unmanned Aerial Vehicles (UAVs)	5	Có	Advances in Engineering Research and Application (ICERA 2021) Lecture Notes in Networks and Systems ISSN: 23673370	Tạp chí uy tín Q4 - Scopus		366, 276-285	01/2022
38	Extended Kalman Filter (EKF) Based Localization Algorithms for Mobile Robots Utilizing Vision and Odometry	10	Không	MELECON 2022 - IEEE Mediterranean Electrotechnical Conference, Proceedings ISBN: 978-166544280-0	Tạp chí uy tín - Scopus	1	2022, 91-96	06/2022
39	A novel design of a smart interactive guiding robot for busy airports	10	Không	International Journal on Smart Sensing and Intelligent Systems ISSN: 11785608	Tạp chí uy tín Q3 - Scopus		15, 1, 1-17	06/2022
40	Fault-Tolerant Control for Non-sinusoidal Seven-phase PMSMs with Similar Copper Losses(Conference Paper)	4	Không	ICCE 2022 - 2022 IEEE 9th International Conference on Communications and Electronics ISBN: 978-166549744-2	Tạp chí uy tín - Scopus		2022, 444-449	07/2022
41	A Novel Framework of Modelling, Control, and Simulation for Autonomous Quadrotor UAVs	5	Không	Wireless Communications and Mobile Computing ISSN: 15308669	Tạp chí uy tín Q3 - Scopus		2022, 3044520, 1-17	08/2022

	Utilizing Arduino Mega							
42	Formation control of multiple unmanned vehicles based on graph theory: A Comprehensive Review	5	Có	EAI Endorsed Transactions on Mobile Communications and Applications ISSN: 2032-9504		1	7, 3, 1-9	12/2022
43	A Design and Implement of Fuzzy Controller for Taking-off and Landing for Unmanned Aerial Vehicles	5	Có	Advances in Engineering Research and Application (ICERA 2022) Lecture Notes in Networks and Systems ISSN: 23673370	Tạp chí uy tín Q4 - Scopus		602, 13-22	12/2022

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học quốc tế có uy tín mà UV là tác giả chính sau PGS/TS: 10 ([21] [22] [28] [29] [30] [31] [35] [36] [37] [43])

7.1.b. Bài báo khoa học, báo cáo khoa học đã công bố (*Dành cho các chuyên ngành thuộc ngành KH An ninh và KH Quân sự được quy định tại Quyết định số 25/2020/QĐ-TTg*)

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Là tác giả chính	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Thuộc danh mục tạp chí uy tín của ngành	Tập, số, trang	Tháng, năm công bố
Không có							

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học uy tín của ngành mà UV là tác giả chính sau PGS/TS: 0

7.2. Bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích

TT	Tên bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích	Tên cơ quan cấp	Ngày tháng năm cấp	Tác giả chính/ đồng tác giả	Số tác giả
Không có					

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích được cấp, là tác giả chính sau PGS/TS:

7.3. Tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu thể dục thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế (đối với ngành Văn hóa, nghệ thuật, thể dục thể thao)

TT	Tên tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu TĐTT	Cơ quan/tổ chức công nhận	Văn bản công nhận (số, ngày, tháng, năm)	Giải thưởng cấp Quốc gia/Quốc tế	Số tác giả
Không có					

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu đạt giải thưởng quốc tế, là tác giả chính/hướng dẫn chính sau PGS/TS:

8. Chủ trì hoặc tham gia xây dựng, phát triển chương trình đào tạo hoặc chương trình/dự án/đề tài nghiên cứu, ứng dụng khoa học công nghệ của cơ sở giáo dục đại học đã được đưa vào áp dụng thực tế:

TT	Chương trình đào tạo, chương trình nghiên cứu ứng dụng KHCN	Vai trò UV (Chủ trì/Tham gia)	Văn bản giao nhiệm vụ (số, ngày, tháng, năm)	Cơ quan thẩm định, đưa vào sử dụng	Văn bản đưa vào áp dụng thực tế	Ghi Chú
1	Chương trình đào tạo trình độ đại học	Tham gia	Quyết định số 2554/QĐ-ĐHKTCN ngày 28/10/2021; Quyết định số 2555/QĐ-ĐHKTCN ngày 28/10/2021	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	Quyết định số 1848/QĐ-ĐHKTCN ngày 12/07/2022	Vai trò chủ tịch trong hội đồng liên ngành khối Đện-Điện tử-CNTT
2	Chương trình đào tạo trình độ thạc sĩ	Tham gia	Quyết định số 1324/QĐ-ĐHKTCN ngày 02/6/2022; Quyết định số 1325/QĐ-ĐHKTCN ngày 02/6/2022	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	Quyết định số 1847/QĐ-ĐHKTCN ngày 12/07/2022	Vai trò phó chủ tịch trong hội đồng Nhà trường
3	Chương trình đào tạo trình độ tiến sĩ	Tham gia	Quyết định số 1324/QĐ-ĐHKTCN ngày 02/6/2022; Quyết định số 1325/QĐ-ĐHKTCN ngày 02/6/2022	Trường Đại học Kỹ thuật Công nghiệp	Quyết định số 1846/QĐ-ĐHKTCN ngày 12/07/2022	Cùng chung các hội đồng rà soát điều chỉnh chương trình thạc

						sĩ và tiến sĩ
--	--	--	--	--	--	---------------

9. Các tiêu chuẩn không đủ so với quy định, đề xuất công trình khoa học (CTKH) thay thế*:

a) Thời gian được bổ nhiệm PGS

Được bổ nhiệm PGS chưa đủ 3 năm: thiếu (số lượng năm, tháng):

b) Hoạt động đào tạo

- Thâm niên đào tạo chưa đủ 6 năm (UV PGS), còn thiếu (số lượng năm, tháng):

- Giờ giảng dạy

+ Giờ chuẩn giảng dạy trực tiếp trên lớp không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu):

+ Giờ chuẩn giảng dạy quy đổi không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu):

- Hướng dẫn chính NCS/HVCH,CK2/BSNT:

+ Đã hướng dẫn chính 01 NCS đã có Quyết định cấp bằng TS (UV chức danh GS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 NCS được cấp bằng TS bị thiếu:

+ Đã hướng dẫn chính 01 HVCH/CK2/BSNT đã có Quyết định cấp bằng ThS/CK2/BSNT (UV chức danh PGS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 HVCH/CK2/BSNT được cấp bằng ThS/CK2/BSNT bị thiếu:

c) Nghiên cứu khoa học

- Đã chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ (UV chức danh GS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ bị thiếu:

- Đã chủ trì không đủ 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở (UV chức danh PGS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở bị thiếu:

- Không đủ số CTKH là tác giả chính sau khi được bổ nhiệm PGS hoặc được cấp bằng TS:

+ Đối với ứng viên chức danh GS, đã công bố được: 03 CTKH ; 04 CTKH

Đề xuất sách CKUT/chương sách của NXB có uy tín trên thế giới là tác giả chính thay thế cho việc UV không đủ 05 CTKH là tác giả chính theo quy định:

+ Đối với ứng viên chức danh PGS, đã công bố được: 02 CTKH

Đề xuất sách CKUT/chương sách NXB có uy tín trên thế giới là tác giả chính thay thế cho việc UV không đủ 03 CTKH là tác giả chính theo quy định:

Chú ý: Đối với các chuyên ngành bí mật nhà nước thuộc ngành KH An ninh và KH Quân sự, các tiêu chuẩn không đủ về hướng dẫn, đề tài khoa học và công trình khoa học sẽ được bù bằng điểm từ các bài báo khoa học theo quy định tại Quyết định số 25/2020/QĐ-TTg.

d) Biên soạn sách phục vụ đào tạo (đối với ứng viên GS)

- Không đủ điểm biên soạn sách phục vụ đào tạo:

- Không đủ điểm biên soạn giáo trình và sách chuyên khảo:

C. CAM ĐOAN CỦA NGƯỜI ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN CHỨC DANH:

Tôi cam đoan những điều khai trên là đúng, nếu sai tôi xin chịu trách nhiệm trước pháp luật.

tỉnh Thái Nguyên, ngày 06 tháng 07 năm 2023

**Người đăng ký
(Ký và ghi rõ họ tên)**