

CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM
Độc lập - Tự do - Hạnh phúc

BẢN ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN

CHỨC DANH: PHÓ GIÁO SU

Mã hồ sơ:



(Nội dung đúng ở ô nào thì đánh dấu vào ô đó: ; Nội dung không đúng thì để trống:)

Đối tượng đăng ký: Giảng viên ; Giảng viên thỉnh giảng

Ngành: Kỹ thuật Cơ khí; Chuyên ngành: Cơ điện tử.

A. THÔNG TIN CÁ NHÂN

1. Họ và tên người đăng ký: NGUYỄN XUÂN HẠ.....

2. Ngày tháng năm sinh: 26/10/1982.....; Nam ; Nữ ; Quốc tịch: Việt Nam;

Dân tộc: Kinh.....; Tôn giáo: Không có.....

3. Đảng viên Đảng Cộng sản Việt Nam:

4. Quê quán (xã/phường, huyện/quận, tỉnh/thành phố): Phú Thị, Gia Lâm, Hà Nội.

5. Nơi đăng ký hộ khẩu thường trú (số nhà, phố/thôn, xã/phường, huyện/quận, tỉnh/thành phố): Phú Thụy, Phú Thị, Gia Lâm, Hà Nội

6. Địa chỉ liên hệ (ghi rõ, đầy đủ để liên hệ được qua Bưu điện):

P. 305, tòa nhà V3, KĐT Đặng Xá, Cổ Bi, Gia Lâm, Hà Nội.....

Điện thoại nhà riêng:; Điện thoại di động: 0946307782;

E-mail: ha.nguyensexuan@hust.edu.vn.....

7. Quá trình công tác (công việc, chức vụ, cơ quan):

Từ 10/2006 đến 09/2007: Giảng viên tập sự tại Bộ môn Cơ sở thiết kế máy và Robot, Khoa Cơ khí, Đại học Bách khoa Hà Nội.

Từ 09/2007 đến 06/2010: Giảng viên tại Bộ môn Cơ sở thiết kế máy và Robot, Khoa Cơ khí, Đại học Bách khoa Hà Nội.

Từ 06/2010 đến 10/2014: Nghiên cứu sinh tại Đại học Tổng hợp Oldenburg, CHLB Đức.

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước
Từ 11/2014 đến nay: Giảng viên Trường Cơ khí, Đại học Bách khoa Hà Nội.

Chức vụ: Hiện nay: Giảng viên; Chức vụ cao nhất đã qua: Giảng viên.....

Cơ quan công tác hiện nay: Nhóm Chuyên môn Rô-bốt, Khoa Cơ điện tử, Trường Cơ khí,
Đại học Bách khoa Hà Nội.....

Địa chỉ cơ quan: Số 1. Đại Cồ Việt, Hai Bà Trưng, Hà Nội

Điện thoại cơ quan:.....

Thỉnh giảng tại cơ sở giáo dục đại học (nếu có):

8. Đã nghỉ hưu từ thángnăm

Nơi làm việc sau khi nghỉ hưu (nếu có):

Tên cơ sở giáo dục đại học nơi hợp đồng thỉnh giảng 3 năm cuối (tính đến thời điểm hết hạn
nộp hồ sơ):

9. Trình độ đào tạo:

- Được cấp bằng ĐH ngày 10 tháng 07 năm 2006; số văn bằng: C732136; ngành: Cơ khí,
chuyên ngành: Cơ tin kỹ thuật; Nơi cấp bằng ĐH (trường, nước): Trường Đại học Bách
khoa Hà Nội, Việt Nam.

- Được cấp bằng ThS ngày 18 tháng 05 năm 2009; số văn bằng: 004078; ngành: Cơ học kỹ
thuật; chuyên ngành: Cơ học vật liệu; Nơi cấp bằng ThS (trường, nước): Trường Đại học
Bách khoa Hà Nội.

- Được cấp bằng TS ngày 02 tháng 10 năm 2014; số văn bằng: không có; ngành: Khoa học
tính toán; chuyên ngành: Microrobot; Nơi cấp bằng TS (trường, nước): Trường Đại học
Tổng hợp Oldenburg, CHLB Đức.

10. Đã được bổ nhiệm/công nhận chức danh PGS ngày tháng năm ,
ngành:

11. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh Phó giáo sư, tại HĐGS cơ sở: Đại học Bách khoa
Hà Nội, Hội đồng III: Cơ học, Cơ khí - Động lực, Kinh tế.....

12. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh Phó giáo sư, tại HĐGS ngành, liên ngành: Cơ khí
- Động lực.

13. Các hướng nghiên cứu chủ yếu:

- Kỹ thuật Vi rô-bốt (Microrobotics)

- Hệ thống và Rô-bốt thông minh (Intelligent Robots and Systems)

14. Kết quả đào tạo và nghiên cứu khoa học:

- Đã hướng dẫn (số lượng) 00 NCS bảo vệ thành công luận án TS;

- Đã hướng dẫn (số lượng) 04 HVCH bảo vệ thành công luận văn ThS (ứng viên chức
danh GS không cần kê khai nội dung này);

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước

- Đã hoàn thành đề tài NCKH từ cấp cơ sở trở lên: Chủ nhiệm 03 đề tài cấp cơ sở và 01 đề tài nhánh thuộc đề tài cấp Nhà nước; Thành viên tham gia của 02 đề tài Nafosted, 01 đề tài cấp Bộ Công thương đã nghiệm thu.

- Đã công bố (số lượng) 42 bài báo khoa học, trong đó tác giả chính 07 bài báo khoa học trên tạp chí quốc tế có uy tín. Danh sách 07 bài báo này bao gồm:

- **Nguyen, Ha Xuan**, Ch Edeler, and Sergej Fatikow. "Contact mechanics modeling of piezo-actuated stick-slip microdrives." *Physical Mesomechanics* 15 (2012): 280-286. DOI: <https://doi.org/10.1134/S102995991203006X>
- **Nguyen, Ha Xuan**, Elena Teidelt, Valentin L. Popov, and Sergej Fatikow. "Dynamic tangential contact of rough surfaces in stick-slip microdrives: modeling and validation using the method of dimensionality reduction." *Physical Mesomechanics* 17 (2014): 304-310. DOI: <https://doi.org/10.1134/S1029959914040079>
- **Nguyen, Ha X.**, Elena Teidelt, Valentin L. Popov, and Sergej Fatikow. "Modeling and waveform optimization of stick-slip micro-drives using the method of dimensionality reduction." *Archive of Applied Mechanics* 86 (2016): 1771-1785. DOI: <https://doi.org/10.1007/s00419-014-0934-y>
- **Nguyen, Xuan-Ha**, Tien-Hiep Mau, Ingo Meyer, Bao-Lam Dang, and Hong-Phuc Pham. "Improvements of piezo-actuated stick-slip micro-drives: Modeling and driving waveform." *Coatings* 8, no. 2 (2018): 62. DOI: <https://doi.org/10.3390/coatings8020062>
- **Nguyen, Xuan-Ha**, and Hung-Anh Nguyen. "Investigation of Influences of Fabrication Tolerances on Operational Characteristics of Piezo-actuated Stick-slip Micro-drives." *Facta Universitatis, Series: Mechanical Engineering* 20, no. 1 (2022): 109-126. DOI: <https://doi.org/10.22190/FUME210311036N>
- **Nguyen, Ha X.**, Dong N. Hoang, Thang V. Nguyen, Tuan M. Dang, An D. Pham, and Duc-Toan Nguyen. "Person re-identification from multiple surveillance cameras combining face and body feature matching." *Modern Physics Letters B*, Vol. 37, No. 19, 2340031-1-6 (2023). DOI: <https://doi.org/10.1142/S0217984923400316>
- **Nguyen, Ha X.**, Tung T. Ngo, Tai V. Nguyen, An D. Pham, and Duc-Toan Nguyen. "An efficient approach for traffic sign detection, classification, and localization applied for autonomous intelligent vehicles." *Modern Physics Letters B*, Vol. 37, No. 17, 2340011-1-7 (2023). DOI: <https://doi.org/10.1142/S0217984923400110>

- Đã được cấp (số lượng) 00 bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích;

- Số lượng sách đã xuất bản 01 thuộc nhà xuất bản có uy tín (NXB Đại học Kinh tế Quốc dân);

- Số lượng tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu thể dục, thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế: 00;

15. Khen thưởng (các huân chương, huy chương, danh hiệu):

- Danh hiệu “Chiến sỹ thi đua cấp cơ sở” năm học 2020 - 2021;

- Giấy khen của Hiệu trưởng ĐHBK Hà Nội cho giảng viên có thành tích hướng dẫn sinh viên nghiên cứu khoa học đạt giải nhất năm 2016 - 2017;

- Giấy khen của Giám đốc Sở Thông tin và Truyền thông Thành phố Hồ Chí Minh cho đội đạt giải khuyến khích hội thi “Giải pháp ứng dụng trí tuệ nhân tạo trên địa bàn Thành phố Hồ Chí Minh, năm 2020”.

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước
16. Kỷ luật (hình thức từ khiển trách trở lên, cấp ra quyết định, số quyết định và thời hạn hiệu lực của quyết định): Không bị.

B. TỰ KHAI THEO TIÊU CHUẨN CHỨC DANH GIÁO SƯ/PHÓ GIÁO SƯ

1. Tự đánh giá về tiêu chuẩn và nhiệm vụ của nhà giáo:

Có phẩm chất đạo đức tốt, tư tưởng chính trị vững vàng, luôn chấp hành đúng và đầy đủ đường lối chính sách của Đảng, pháp luật của Nhà nước. Có tinh thần đoàn kết, tính trung thực cao trong giảng dạy và nghiên cứu khoa học. Luôn có quan hệ đúng mực với đồng nghiệp và người học. Được đồng nghiệp và người học tín nhiệm, tin tưởng. Luôn có thái độ khiêm tốn, không ngừng học hỏi nâng cao trình độ, rèn luyện phẩm chất đạo đức, tư tưởng chính trị. Đáp ứng đầy đủ các chuẩn nghề nghiệp theo vị trí việc làm. Có kỹ năng cập nhật kiến thức và nâng cao năng lực chuyên môn tốt. Thường xuyên cập nhật kiến thức mới vào giảng dạy và nghiên cứu khoa học từ các nguồn trong nước và hợp tác quốc tế. Có đủ sức khỏe để thực hiện nhiệm vụ được giao.

Luôn thực hiện đầy đủ các nhiệm vụ của nhà giáo. Cụ thể, luôn gương mẫu thực hiện nghĩa vụ công dân, điều lệ nhà trường, quy tắc ứng xử của nhà giáo. Luôn giữ gìn phẩm chất, uy tín, danh dự của nhà giáo. Luôn tôn trọng, đối xử công bằng với người học. Luôn bảo vệ các quyền, lợi ích chính đáng của người học. Luôn học tập, rèn luyện để nâng cao phẩm chất đạo đức, trình độ chính trị, chuyên môn, nghiệp vụ, đổi mới phương pháp giảng dạy, nêu gương tốt cho người học.

Thực hiện giảng dạy, giáo dục theo mục tiêu, nguyên lý giáo dục; thực hiện đầy đủ và có chất lượng chương trình giáo dục với các kết quả cụ thể như sau:

- Hoàn thành vượt mức khối lượng giảng dạy theo quy định;
- Hoàn thành tốt nhiệm vụ của giảng viên theo quy định hiện hành;
- Có năng lực chuyên môn vững, nghiệp vụ sư phạm và năng lực NCKH tốt. Tích cực tham gia công tác góp ý xây dựng chương trình đào tạo, xây dựng đề cương chi tiết, cập nhật nội dung giảng dạy;
- Được người học phản hồi tích cực trong các hoạt động giảng dạy;
- Tích cực hướng dẫn, giúp đỡ người học trong hoạt động học tập, nghiên cứu khoa học, thực tập doanh nghiệp và ứng tuyển các học bổng;
- Tích cực tham gia vào hoạt động hội thảo khoa học, hội đồng chấm tốt nghiệp đại học, cao học.

Có năng lực tốt và đam mê nghiên cứu khoa học, trong đó cả nghiên cứu học thuật và nghiên cứu ứng dụng với các kết quả cụ thể như sau:

- Hoàn thành tốt 04 đề tài nghiên cứu khoa học các cấp;
- Là tác giả chính và đồng tác giả của 42 công trình khoa học được đăng trên các tạp chí và hội nghị uy tín trong và ngoài nước;
- Có nhiều hoạt động chuyển giao công nghệ cho doanh nghiệp bên ngoài thông qua hoạt động tư vấn chuyên gia trong lĩnh vực rô-bốt và thiết bị cơ điện tử thông minh.
- Tạo ra được mạng lưới các nhà khoa học hợp tác trong nước và một số ở nước ngoài như CHLB Đức, CH Pháp, Úc;
- Tích cực tham gia công tác tổ chức hội nghị, hội thảo khoa học với vai trò phản biện. Đồng thời thường xuyên là phản biện cho các tạp chí quốc tế uy tín trong lĩnh vực Rô-bốt, Cơ điện tử;
- Tham gia hội đồng đề tài cấp cơ sở, cấp bộ.

Kết luận: Đáp ứng đầy đủ các tiêu chuẩn và nhiệm vụ của nhà giáo.

2. Thời gian, kết quả tham gia đào tạo, bồi dưỡng từ trình độ đại học trở lên:

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước

- Tổng số năm thực hiện nhiệm vụ đào tạo: 12 năm 6 tháng;

- Khai cụ thể ít nhất 06 năm học, trong đó có 03 năm học cuối liên tục tính đến ngày hết hạn nộp hồ sơ (ứng viên GS chỉ khai 3 năm cuối liên tục sau khi được công nhận PGS):

TT	Năm học	Số lượng NCS đã hướng dẫn		Số lượng ThS/CK2/BSNT đã hướng dẫn	Số đề án, khóa luận tốt nghiệp ĐH đã HD	Số giờ chuẩn gd trực tiếp trên lớp		Tổng số giờ chuẩn gd trực tiếp trên lớp/số giờ chuẩn gd quy đổi/số giờ chuẩn định mức (*)
		Chính	Phụ			ĐH	SDH	
1	2017 - 2018	00	00	00	04	202,5		202,5/940,5/270
2	2018 - 2019	00	00	00	03	270	09	270/802,8/270
3	2019 - 2020	00	00	01	02	355,5	00	355,5/857,6/270
03 năm học cuối								
4	2020 - 2021	00	00	02	03	270	75	270/872,1/240
5	2021 - 2022	00	00	01	13	378	75	378/802,1/240
6	2022 - 2023	00	00	00	11	240	00	240/743,1/240

(*) - Trước ngày 25/3/2015, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Quyết định số 64/2008/QĐ-BGDĐT ngày 28/11/2008, được sửa đổi bổ sung bởi Thông tư số 36/2010/TT-BGDĐT ngày 15/12/2010 và Thông tư số 18/2012/TT-BGDĐT ngày 31/5/2012 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

- Từ 25/3/2015 đến trước ngày 11/9/2020, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Thông tư số 47/2014/TT-BGDĐT ngày 31/12/2014 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT;

- Từ ngày 11/9/2020 đến nay, theo Quy định chế độ làm việc của giảng viên cơ sở giáo dục đại học ban hành kèm theo Thông tư số 20/2020/TT-BGDĐT ngày 27/7/2020 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT; định mức giờ chuẩn giảng dạy theo quy định của thủ trưởng cơ sở giáo dục đại học, trong đó định mức của giảng viên thỉnh giảng được tính trên cơ sở định mức của giảng viên cơ hữu.

3. Ngoại ngữ:

3.1. Tên ngoại ngữ thành thạo phục vụ chuyên môn: Tiếng Anh, Tiếng Đức.....

a) Được đào tạo ở nước ngoài:

- Học ĐH ; Tại nước:; Từ năm đến năm

- Bảo vệ luận văn ThS hoặc luận án TS hoặc TSKH ; tại nước: CHLB Đức, năm 2014.

b) Được đào tạo ngoại ngữ trong nước:

- Trường ĐH cấp bằng tốt nghiệp ĐH ngoại ngữ: số bằng:; năm cấp:.....

c) Giảng dạy bằng tiếng nước ngoài:

- Giảng dạy bằng ngoại ngữ:.....

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước

- Nơi giảng dạy (cơ sở đào tạo, nước):

d) Đối tượng khác ; Diễn giải:

3.2. Tiếng Anh (văn bằng, chứng chỉ):

4. Hướng dẫn NCS, HVCH/CK2/BSNT đã được cấp bằng/có quyết định cấp bằng

TT	Họ tên NCS hoặc HVCH/CK2/BSNT	Đối tượng		Trách nhiệm hướng dẫn		Thời gian hướng dẫn từ ... đến ...	Cơ sở đào tạo	Ngày, tháng, năm được cấp bằng/có quyết định cấp bằng
		NCS	HVCH/CK2/BSNT	Chính	Phụ			
1	Nguyễn Văn Huy		x	x		05/08/2019 23/06/2020	Đại học BKHN	18/09/2020
2	Nguyễn Hùng Anh		x	x		19/02/2020 07/04/2021	Đại học BKHN	17/05/2021
3	Phạm Văn Hòa		x	x		12/04/2019 07/04/2021	Đại học BKHN	20/12/2021
4	Ngô Thanh Tùng		x	x		23/03/2021 02/08/2022	Đại học BKHN	30/09/2022

Ghi chú: Ứng viên chức danh GS chỉ kê khai thông tin về hướng dẫn NCS.

5. Biên soạn sách phục vụ đào tạo từ trình độ đại học trở lên:

TT	Tên sách	Loại sách (CK, GT, TK, HD)	Nhà xuất bản và năm xuất bản	Số tác giả	Chủ biên	Phần biên soạn (từ trang ... đến trang)	Xác nhận của cơ sở GDDH (số văn bản xác nhận sử dụng sách)
I	Trước khi được công nhận PGS/TS						
...	Không có						
II	Sau khi được công nhận PGS/TS						
1	Công nghệ kết nối vạn vật - IoT: Hiện trạng, tiềm năng và xu hướng phát triển tại Việt Nam	TK	NXB Đại học Kinh tế Quốc dân, 2020	04	Nguyễn Xuân Hạ, Đặng Minh Tuấn, Nguyễn Hữu Xuyên, Trần Anh Tú	89-250	353/GXN-SME

Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) sách chuyên khảo do nhà xuất bản có uy tín xuất bản và chương sách do nhà xuất bản có uy tín trên thế giới xuất bản, mà ứng viên là chủ biên sau PGS/TS: Không có.....

Lưu ý:

- Chỉ kê khai các sách được phép xuất bản (Giấy phép XB/Quyết định xuất bản/số xuất bản), nộp lưu chiểu, ISBN (nếu có).

- Các chữ viết tắt: CK: sách chuyên khảo; GT: sách giáo trình; TK: sách tham khảo; HD: sách hướng dẫn; phần ứng viên biên soạn cần ghi rõ từ trang.... đến trang..... (ví dụ: 17-56; 145-329).

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước

6. Thực hiện nhiệm vụ khoa học và công nghệ đã nghiệm thu:

TT	Tên nhiệm vụ khoa học và công nghệ (CT, ĐT...)	CN/PCN/TK	Mã số và cấp quản lý	Thời gian thực hiện	Thời gian nghiệm thu (ngày, tháng, năm)/Xếp loại KQ
I	Trước khi được công nhận PGS/TS				
1	Đề tài: Xây dựng modul phần mềm CAD/CAM ứng dụng gia công bề mặt phức tạp trong không gian trên máy CNC 5 trục và 6 trục.	CN	T2008-96 Đề tài cấp Trường	15/03/2008 đến 15/12/2008	Biên bản nghiệm thu ngày 22/12/2008 Xếp loại: Tốt
2	Đề tài: Tính toán động lực học và điều khiển robot Hexapod trong gia công các bề mặt phức tạp	CN	T2009-10 Đề tài cấp Trường	10/04/2009 đến 15/12/2009	Biên bản nghiệm thu ngày 28/12/2009 Xếp loại: Tốt
II	Sau khi được công nhận PGS/TS				
1	Đề tài: Nghiên cứu và phát triển giải thuật SLAM điều khiển robot tự hành thông minh ứng dụng trong logistics, dịch vụ và đời sống	CN	T2018-PC-022 Đề tài cấp cơ sở	03/2019 đến 02/2020 Gia hạn 09/2020	Biên bản nghiệm thu ngày 13/10/2020 Xếp loại: Đạt
2	Đề tài: Xây dựng hồ sơ công nghệ và hồ sơ sản phẩm cho các công nghệ/sản phẩm thuộc lĩnh vực IoT và đề xuất các công nghệ/sản phẩm ưu tiên.	CN	Đề tài nhánh thuộc đề tài cấp Nhà nước với mã số: ĐM.40.DA/19	27/01/2020 đến 10/12/2021	Biên bản nghiệm thu ngày 14/12/2021 Xếp loại: Đạt

- Các chữ viết tắt: CT: Chương trình; ĐT: Đề tài; CN: Chủ nhiệm; PCN: Phó chủ nhiệm; TK: Thư ký.

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước

7. Kết quả nghiên cứu khoa học và công nghệ đã công bố (bài báo khoa học, báo cáo khoa học, sáng chế/giải pháp hữu ích, giải thưởng quốc gia/quốc tế):

7.1.a. Bài báo khoa học, báo cáo khoa học đã công bố:

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Là tác giả chính	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Loại Tạp chí quốc tế uy tín: ISI, Scopus (IF, Qi)	Số lần trích dẫn (không tính tự trích dẫn)	Tập, số, trang	Tháng, năm công bố
I	Trước khi được công nhận PGS/TS							
1	Mô phỏng động học máy phay CNC 5 trục	4		Tuyển tập Hội nghị cơ học toàn quốc lần thứ 9			Tập 2 Tr. 99 - 106	07/2009
2	Machining Sculptured Surfaces by Multi-Axis Milling and Grinding CNC Machines	3	x	in Proceedings of the ISRM 2009, Hanoi, Vietnam			Tr. 194-200	09/2009
3	Contact mechanics modeling of piezo-actuated stick-slip microdrives	4	x	Physical Mesomechanics, ISSN 1029-9599; eISSN 1990-5424	SCIE (Q2, IF2021 = 2.025)	18	Tập 15 Số 5-6 Tr. 280-286	13/2/2013
II	Sau khi được công nhận PGS/TS							
4	Dynamic tangential contact of rough surfaces in stick-slip microdrives: modeling and validation using the method of dimensionality reduction	4	x	Physical Mesomechanics, ISSN 1029-9599; eISSN 1990-5424	SCIE (Q2, IF2021 = 2.025)	7	Tập 17 Số 4 Tr. 304-310	25/11/2014
5	Modeling and waveform optimization of stick-slip micro-drives using the method of dimensionality reduction	4	x	Archive of Applied Mechanics, ISSN 0939 - 1533; eISSN 1432-0681	SCIE (Q2, IF2021 = 2.467)	27	Tập 86 Số 10 Tr. 1771-1785	26/11/2014
6	Improvements of piezo-actuated stick-slip micro-drives: Modeling and driving waveform	5	x	Coatings, ISSN 2079-6412	SCIE (Q2, IF2021 = 3.236)	15	Tập 8 Số 2 Tr. 62	7/2/2018
7	Investigation of Influences of Fabrication Tolerances on Operational Characteristics of Piezo-actuated Stick-slip Micro-drives.	2	x	Facta Universitatis, Series: Mechanical Engineering, ISSN 0354-2025	SCIE (Q1, IF2022 = 4.622)	2	Tập 20 Số 1 Tr. 109 - 126	8/4/2022

8	Person re-identification from multiple surveillance cameras combining face and body feature matching	6	x	Modern Physics Letters B, ISSN 0217-9850; eISSN 1793-6640	SCIE (Q3, IF2021 = 1.948)		Tập 37 Số 19	22/2/2023
9	An efficient approach for traffic sign detection, classification, and localization applied for autonomous intelligent vehicles	5	x	Modern Physics Letters B, ISSN 0217-9850; eISSN 1793-6640	SCIE (Q3, IF2021 = 1.948)		Tập 37 Số 17	27/2/2023
10	Performance evaluation of a behavior-based fuzzy controller for humanoid mobile robot	5		International Journal of Conceptions on Mechanical and Civil Engineering (IJCMCE), ISSN 2357-2752; eISSN 2357-2760			Tập 5 Số 1 Tr. 24-29	2017
11	A modular design process for developing humanoid mobile robot VieBot	5		Advances in Science, Technology and Engineering Systems Journal, ISSN 2415-6698		2	Tập 3 Số 4 Tr. 230 - 235	2018
12	The applying of internet of things (IoT) in building e-government of Estonia and lessons for Vietnam	5		European journal of economics and management sciences, ISSN 2533-4794; eISSN 2533-4808		3	Tập 2020/2 Tr. 14-20	2020
13	German's policies on developing IoT (Internet of Things) technology market and lessons for Vietnam	3		European Science Review, ISSN 2310-5577		3	Tập 11-12/2020 Tr. 72-78	2020
14	Trends and Development Solutions: Internet of Things (IOT) Market in Vietnam	5	x	International Journal of Research and Review, ISSN 2454-2237; eISSN 2349-9788			Tập 8 Số 3 Tr. 520-528	2021
15	Building a technological innovation roadmap from the viewpoint of CMC institute of science and technology, Vietnam.	5	x	Galore International Journal of Applied Sciences and Humanities, P-ISSN: 2456-8430			Tập 5 Số 3 Tr. 1-13	07-09/2021
16	A New Landmark Detection Approach for Slam Algorithm Applied in Mobile Robot	3	x	Journal of Science and Technology, Technical University, ISSN 2354-1083			Tập 2020/146 Tr. 31-36	11/2020

17	Improvement of control algorithm for mobile robot using multi-sensor fusion	4	x	Vietnam Journal of Science and Technology, ISSN 2525-2518; eISSN 2815-5874			Tập 59 Số 1 Tr. 110-119	15/1/2021
18	Development of Real-Time Traffic-Object Detection Models Applied for Autonomous Intelligent Vehicles	3	x	Journal of Science and Technology, Technical University, ISSN 2734-9373			Tập 3 Số 1 Tr. 17-24	1/2022
19	Method of Reduction of Dimensionality. Foundation and Case Studies: Rolling Noise, Friction of Elastomers and Ultrasonic Actuators	6		in Proceedings of World Tribology Congress 2013, Torino, Italy, Sept 8-13, 2013	Scopus Indexed	2		09/2013
20	A Rapid Automation Framework for Applications on the Micro- and Nanoscale	9		in Proceedings of the Australasian Conference on Robotics and Automation, Australia (2013), ISBN 978-0-9807404-4-8 ISSN 1448-2053	Scopus Indexed	26		12/2013
21	Dynamic Tangential Contacts: Numerical Description of Nano-Positioning Devices	4		in Proceedings of International Conference on Manipulation, Manufacturing and Measurement on the Nanoscale (3M-NANO), Taipei, 27-31 October, 2014, eISBN:978-1-4799-7923-3, ISBN 978-604-938-726-5	Scopus Indexed	2	Tr. 338-342	09/2014
22	Performance evaluation of an inverse kinematic based control system of a humanoid robot arm using MS Kinect	8	x	in Proceedings of IEEE international conference on robotics and biomimetics, December 5-8, 2017 (IEEE-ROBIO 2017, ISBN:978-1-5386-3743-2; eISBN:978-1-5386-3742-5	Scopus Indexed	2	Tr. 469-474	12/2017
23	Development of an Autonomous Intelligent	3	x	Intelligent Systems and Networks. ICISN 2021. Lecture Notes in Networks and	Scopus Indexed		Tập 243 Tr. 319-326	13/5/2021

	Mobile Robot Based on AI and SLAM Technology			Systems, ISSN 2367-3370; eISSN 2367-3389; ISBN 978-981-16-2093-5; eISBN 978-981-16-2094-2				
24	A New Approach for Large-Scale Face-Feature Matching Based on LSH and FPGA for Edge Processing	3		Intelligent Systems and Networks. ICISN 2021. Lecture Notes in Networks and Systems, ISSN 2367-3370; eISSN 2367-3389; ISBN 978-981-16-2093-5; eISBN 978-981-16-2094-2	Scopus Indexed		Tập 243 337-344	13/5/2021
25	Development of a Software for Laser-Based Micromachining of Piezoceramic Microactuators	2	x	The AUN/SEED-Net Joint Regional Conference in Transportation, Energy, and Mechanical Manufacturing Engineering. RCTEMME 2021. Lecture Notes in Mechanical Engineering, ISSN 2195-4356; eISSN 2195-4364; ISBN: 978-981-19-1967-1; eISBN: 978-981-19-1968-8	Scopus Indexed		Tr. 135-145	1/6/2022
26	A New System for License Plate Recognition in Traffic Violation Scenarios in Vietnam	4	x	Intelligent Systems and Networks. ICISN 2022. Lecture Notes in Networks and Systems, ISSN 2367-3370; eISSN 2367-3389; ISBN 978-981-19-3393-6; eISBN 978-981-19-3394-3	Scopus Indexed		Tập 471 Tr. 287-297	5/7/2022
27	A New Method for IP Camera Based Face Anti-spoofing Systems	4	x	Intelligent Systems and Networks. ICISN 2022. Lecture Notes in Networks and Systems, ISSN 2367-3370; eISSN 2367-3389; ISBN 978-981-19-3393-6; eISBN 978-981-19-3394-3	Scopus Indexed		Tập 471 Tr. 418-426	5/7/2022

28	An Evaluation of the Multi-probe Locality Sensitive Hashing for Large-Scale Face Feature Matching	3	x	Intelligent Systems and Networks. ICISN 2022. Lecture Notes in Networks and Systems, ISSN 2367-3370; eISSN 2367-3389; ISBN 978-981-19-3393-6; eISBN 978-981-19-3394-3	Scopus Indexed		Tập 471 Tr. 445-454	5/7/2022
29	Dynamic Modeling of Piezo-actuated Microdrives with Stick-Slip Actuators	4	x	in Proceedings of ACTUATOR2012, 13th International Conference on New Actuators, Bremen, Germany, 18-20 June 2012			Tr. 313-316	06/2012
30	Modeling of Piezo-actuated Stick-Slip drives: An overview	3	x	in Proceedings of 4th International Conference SMART, Materials, Structures, Systems, June 10-14, 2012, Italys, in Advances in Science and Technology, ISSN 1662-0356		16	Tập 81 Tr. 39-48	09/2012
31	Assessing Transverse Fibre Properties: Compression and Artificial Hornification by Periodic Compression	3		in Proceedings of 15h Fundamental Research Symposium, Cambridge, September 2013		7	Tr. 803-820	05/2013
32	Numerische Simulation von Nano-Stick-Slip Positionierungsantrieben mittels der Methode der Dimensionsreduktion	4		in Proceedings of GfT-Fachtagung 2013, Aachen, Germany 30 Sept – 2 October, 2013			Tập 43 Tr. 1-10	10/2013
33	On the computation of the vibration of foil-air bearing-rotor systems	3		in Proceedings of the 16th ASIA PACIFIC VIBRATION CONFERENCE, Vietnam, 2015			Tr. 336-341	IV/2015
34	Parametric Study on the Effect of a Discontinuous-foil Air Bearing on the Dynamics of a Turbomachine	4		in Proceeding of the SEATUC 2017, 13-14 Mar. 2017, Ho Chi Minh city, Vietnam, ISSN: 2186-7631			Tr. 1-7	03/2017
35	Mô hình hóa và điều khiển thiết bị dẫn động dựa vào hiệu ứng áp điện và nguyên	2	x	Tuyển tập Hội nghị Cơ học kỹ thuật toàn quốc, ISBN: 978-604-84-1273-9			Tập 2 Tr. 303-313	I/2016

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước

	lý dính-trượt ứng dụng trong vi rôbốt						
36	Về các nguyên lý dẫn động sử dụng cho vi rôbốt	3	x	Tuyển tập Hội nghị Cơ học kỹ thuật toàn quốc, ISBN: 978-604-84-1273-9		Tập 2 Tr. 314-323	I/2016
37	Mô phỏng ảnh hưởng động lực học của giảm chấn màng ép (SFD) đối với dao động của động cơ máy bay	2		Tuyển tập Hội nghị Cơ học kỹ thuật toàn quốc, ISBN: 978-604-84-1273-9		Tập 2 Tr. 324-330	I/2016
38	Ứng dụng giảm chấn màng ép (SFD) lòng cầu cho động cơ tuốc bin	2		Tuyển tập Hội nghị Cơ học kỹ thuật toàn quốc, ISBN: 978-604-84-1273-9		Tập 2 Tr. 331-336	I/2016
39	Công nghệ đo bề mặt dựa vào kính hiển vi lực nguyên tử và vi rôbốt	2	x	Tuyển tập Hội nghị khoa học về đo lường toàn quốc lần thứ 6, Hà Nội 21-22 tháng 5, 2015, ISBN 078-604-67-0521-5		Tr. 166-172	II/2015
40	Điều khiển mobile robot dạng người tránh vật cản hoạt động ở môi trường trong nhà	6		Tuyển tập công trình Hội nghị khoa học toàn quốc lần thứ 2 về Cơ học kỹ thuật và tự động hóa, Hà Nội 7-8/10/2016		Tr. 34-39	2017
41	Điều khiển động học cánh tay robot dạng người dựa vào cảm biến hình ảnh 3 chiều – MS Kinect	8	x	Tuyển tập Hội nghị Cơ học kỹ thuật toàn quốc lần thứ X, Tập 1: Động lực học và Điều khiển, Cơ học máy, Hà Nội 8-9/12/2017, ISBN 978-604-913-719-8		Tập 1 Tr. 695-705	6/12/2018
42	Tối ưu tín hiệu điều khiển cho thiết bị dẫn động bằng hiệu ứng áp điện sử dụng nguyên lý dính-trượt ứng dụng trong vi rôbốt	2	x	Tuyển tập Hội nghị Cơ học kỹ thuật toàn quốc lần thứ X, Tập 1: Động lực học và Điều khiển, Cơ học máy, Hà Nội 8-9/12/2017, ISBN 978-604-913-719-8		Tập 1 Tr. 686-694	6/12/2018

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học quốc tế có uy tín mà UV là tác giả chính sau PGS/TS: có 06 bài gồm [4], [5], [6], [7], [8], [9].

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước
 7.1.b. Bài báo khoa học, báo cáo khoa học đã công bố (Dành cho các chuyên ngành thuộc ngành KH An ninh và KH Quân sự được quy định tại Quyết định số 25/2020/QĐ-TTg)

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Là tác giả chính	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Thuộc danh mục tạp chí uy tín của ngành	Tập, số, trang	Tháng, năm công bố
I	Trước khi được công nhận PGS/TS						
II	Sau khi được công nhận PGS/TS						

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học uy tín của ngành mà UV là tác giả chính sau PGS/TS:

7.2. Bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích

TT	Tên bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích	Tên cơ quan cấp	Ngày tháng năm cấp	Tác giả chính/đồng tác giả	Số tác giả
...	Không có				

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích được cấp, là tác giả chính sau PGS/TS:

7.3. Tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu thể dục thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế (đối với ngành Văn hóa, nghệ thuật, thể dục thể thao)

TT	Tên tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu TDTT	Cơ quan/tổ chức công nhận	Văn bản công nhận (số, ngày, tháng, năm)	Giải thưởng cấp Quốc gia/Quốc tế	Số tác giả
...					

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu đạt giải thưởng quốc tế, là tác giả chính/hướng dẫn chính sau PGS/TS:

8. Chủ trì hoặc tham gia xây dựng, phát triển chương trình đào tạo hoặc chương trình/dự án/đề tài nghiên cứu, ứng dụng khoa học công nghệ của cơ sở giáo dục đại học đã được đưa vào áp dụng thực tế:

TT	Chương trình đào tạo, chương trình nghiên cứu ứng dụng KH-CN	Vai trò UV (Chủ trì/ Tham gia)	Văn bản giao nhiệm vụ (số, ngày, tháng, năm)	Cơ quan thẩm định, đưa vào sử dụng	Văn bản đưa vào áp dụng thực tế	Ghi chú
...	Không có					

9. Các tiêu chuẩn không đủ so với quy định, đề xuất công trình khoa học (CTKH) thay thế*:

a) Thời gian được bổ nhiệm PGS

Được bổ nhiệm PGS chưa đủ 3 năm, còn thiếu (số lượng năm, tháng):

b) Hoạt động đào tạo

- Thâm niên đào tạo chưa đủ 6 năm (UV PGS), còn thiếu (số lượng năm, tháng):

- Giờ giảng dạy

+ Giờ chuẩn giảng dạy trực tiếp trên lớp không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu):

Ban hành kèm theo Công văn số: 82/HĐGSNN ngày 18/5/2022 của Chủ tịch HĐGS nhà nước
+ Giờ chuẩn giảng dạy quy đổi không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu):

- Hướng dẫn chính NCS/HVCH,CK2/BSNT:

+ Đã hướng dẫn chính 01 NCS đã có Quyết định cấp bằng TS (UV chức danh GS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 NCS được cấp bằng TS bị thiếu:

.....

+ Đã hướng dẫn chính 01 HVCH/CK2/BSNT đã có Quyết định cấp bằng ThS/CK2/BSNT (UV chức danh PGS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 HVCH/CK2/BSNT được cấp bằng ThS/CK2/BSNT bị thiếu:

c) Nghiên cứu khoa học

- Đã chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ (UV chức danh GS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ bị thiếu:

.....

- Đã chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở (UV chức danh PGS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở bị thiếu:

.....

- Không đủ số CTKH là tác giả chính sau khi được bổ nhiệm PGS hoặc được cấp bằng TS:

+ Đối với ứng viên chức danh GS, đã công bố được: 03 CTKH ; 04 CTKH

Đề xuất sách CKUT/chương sách của NXB có uy tín trên thế giới là tác giả chính thay thế cho việc UV không đủ 05 CTKH là tác giả chính theo quy định:

+ Đối với ứng viên chức danh PGS, đã công bố được: 02 CTKH

Đề xuất sách CKUT/chương sách NXB có uy tín trên thế giới là tác giả chính thay thế cho việc UV không đủ 03 CTKH là tác giả chính theo quy định:

Chú ý: Đối với các chuyên ngành bí mật nhà nước thuộc ngành KH An ninh và KH Quân sự, các tiêu chuẩn không đủ về hướng dẫn, đề tài khoa học và công trình khoa học sẽ được bù bằng điểm từ các bài báo khoa học theo quy định tại Quyết định số 25/2020/QĐ-TTg.

d) Biên soạn sách phục vụ đào tạo (đối với ứng viên GS)

- Không đủ điểm biên soạn sách phục vụ đào tạo:

- Không đủ điểm biên soạn giáo trình và sách chuyên khảo:

C. CAM ĐOAN CỦA NGƯỜI ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN CHỨC DANH:

Tôi cam đoan những điều khai trên là đúng, nếu sai tôi xin chịu trách nhiệm trước pháp luật.

Hà Nội, ngày 27 tháng 06 năm 2023

NGƯỜI ĐĂNG KÝ

(Ký và ghi rõ họ tên)



Nguyễn Xuân Hạ