

**CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM**  
**Độc lập - Tự do - Hạnh phúc**

---

**BẢN ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN**

**CHỨC DANH: PHÓ GIÁO SƯ**

**Mã hồ sơ: .....**



(Nội dung đúng ở ô nào thì đánh dấu vào ô đó: ; Nội dung không đúng thì để trống: )

Đối tượng đăng ký: Giảng viên ; Giảng viên thỉnh giảng

Ngành: Động lực; Chuyên ngành: Ô tô – Máy kéo

**A. THÔNG TIN CÁ NHÂN**

1. Họ và tên người đăng ký: **NGUYỄN ĐỨC NGỌC**

2. Ngày tháng năm sinh: 10/12/1974; Nam  ; Nữ  ; Quốc tịch: Việt Nam;

Dân tộc: Kinh Tôn giáo: Không

3. Đảng viên Đảng Cộng sản Việt Nam:

4. Quê quán (xã/phường, huyện/quận, tỉnh/thành phố): Mỹ Thái, Lạng Giang, Bắc Giang.

5. Nơi đăng ký hộ khẩu thường trú (số nhà, phố/thôn, xã/phường, huyện/quận, tỉnh/thành phố): Tổ 24, phường Đại Kim, quận Hoàng Mai, thành phố Hà Nội.

6. Địa chỉ liên hệ (ghi rõ, đầy đủ để liên hệ được qua Bru điện): Bộ môn Kỹ thuật ô tô, Trường Đại học Thủy lợi - Số 175, đường Tây Sơn, quận Đống Đa, thành phố Hà Nội.

Điện thoại di động: 0903261129; E-mail: ndn@tlu.edu.vn

7. Quá trình công tác (công việc, chức vụ, cơ quan):

- Từ 04/1999 đến 04/2003: Kỹ sư, Chức vụ cao nhất: Trưởng phòng, phòng Kỹ thuật cơ điện, Công ty cơ khí XDCT Giao thông 121;

- Từ 05/2003 đến 08/2005: Giảng dạy, Giảng viên, Bộ môn Máy xây dựng, Khoa Máy xây dựng, Trường Đại học Thủy lợi;

- Từ 09/2005 đến 08/2008: Học viên thạc sĩ, Đại học Tam Hiệp, Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa;

- Từ 09/2008 đến 07/2011: Nghiên cứu sinh, Đại học Trùng Khánh, Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa;
- Từ 08/2011 đến 11/2011: Giảng dạy, Giảng viên, Bộ môn Máy xây dựng, Khoa Máy xây dựng, Trường Đại học Thủy lợi;
- Từ 12/2011 đến 01/2014: Giảng dạy, Trưởng bộ môn, Bộ môn Máy xây dựng, Khoa Cơ khí, Trường Đại học Thủy lợi;
- Từ 01/2014 đến 06/2016: Giảng dạy, Trưởng bộ môn, Bộ môn Máy xây dựng, phó trưởng khoa, Khoa Cơ khí, Trường Đại học Thủy lợi;
- Từ 07/2016 đến 11/2018: Giảng dạy, Trưởng bộ môn, Bộ môn Kỹ thuật ô tô, Phó trưởng khoa, Khoa Cơ khí, Trường Đại học Thủy lợi;
- Từ 12/2018 đến nay: Giảng dạy, Trưởng bộ môn, Bộ môn Kỹ thuật ô tô, Khoa Cơ khí, Trường Đại học Thủy lợi;

Chức vụ: Hiện nay là Trưởng bộ môn; Chức vụ cao nhất đã qua: Phó trưởng khoa, Khoa cơ khí, Trường Đại học Thủy lợi.

Cơ quan công tác hiện nay: Trường Đại học Thủy lợi.

Địa chỉ cơ quan: Số 175, đường Tây Sơn, quận Đống Đa, thành phố Hà Nội.

Điện thoại cơ quan: 024.3853.3082

Thỉnh giảng tại cơ sở giáo dục đại học (nếu có): Không

8. Đã nghỉ hưu từ tháng: Chưa nghỉ hưu

9. Trình độ đào tạo:

- Được cấp bằng ĐH ngày 06 tháng 06 năm 1997; số văn bằng: B28534; ngành: Máy Xây Dựng và Thiết Bị Thủy Lợi; Nơi cấp bằng ĐH (trường, nước): Trường Đại học Thủy lợi, Việt Nam.

- Được cấp bằng ĐH ngày 05 tháng 02 năm 2004; số văn bằng: B0392126; ngành: Kinh tế và Quản Lý; Nơi cấp bằng ĐH (trường, nước): Trường Đại học Bách khoa Hà Nội, Việt Nam.

- Được cấp bằng ThS ngày 20 tháng 06 năm 2008; số văn bằng: 110759200802000001; ngành: Cơ khí chế tạo và tự động hóa; Nơi cấp bằng ThS (trường, nước): Đại học Tam Hiệp, Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa.

- Được cấp bằng TS ngày 27 tháng 06 năm 2011; số văn bằng: 106119201101000005; ngành: Kỹ Thuật Ô Tô; Nơi cấp bằng TS (trường, nước): Đại học Trùng Khánh, Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa.

10. Đã được bổ nhiệm/công nhận chức danh PGS ngày ... tháng ... năm ..., ngành: Chưa

11. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh Phó giáo sư tại HĐGS cơ sở: **Trường Đại học Thủy lợi.**

12. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh Phó giáo sư tại HĐGS ngành, liên ngành: **Cơ khí - Động lực.**

13. Các hướng nghiên cứu chủ yếu:

- Động lực học và điều khiển hệ thống treo trên ô tô;
- Các hệ thống an toàn chủ động chống lật trên ô tô.

14. Kết quả đào tạo và nghiên cứu khoa học:

- Đã hướng dẫn 0 (không) NCS bảo vệ thành công luận án TS;
- Đã hướng dẫn 02 HVCH bảo vệ thành công luận văn ThS;
- Đã hoàn thành đề tài NCKH từ cấp cơ sở trở lên: số lượng 02, cấp cơ sở;
- Đã công bố 21 bài báo khoa học, trong đó 16 bài báo khoa học trên tạp chí quốc tế có uy tín, bao gồm: 06 bài báo trên các tạp chí thuộc danh mục SCIE; 10 bài báo trên các tạp chí thuộc danh mục Scopus. 05 bài được đăng trong các tạp chí khoa học trong nước có phản biện.
- Đã được cấp 2 (hai) bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích: Là tác giả chính 01;
- Số lượng sách đã xuất bản: 03 sách giáo trình thuộc nhà xuất bản có uy tín, trong đó chủ biên 01 quyển và đồng tác giả 02 quyển;
- Số lượng tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu thể dục, thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế: Không

15. Khen thưởng (các huân chương, huy chương, danh hiệu):

- Bằng Lao Động Sáng Tạo, Ban Chấp Hành Tổng Liên Đoàn Lao Động Việt Nam năm 2003.
- Bằng danh dự của Đại Học Trùng Khánh: “CHONGQING UNIVERSITY Honors Graduate Certificate”, No.2011002, ngày 28/06/2011.

16. Kỷ luật (hình thức từ khiển trách trở lên, cấp ra quyết định, số quyết định và thời hạn hiệu lực của quyết định): Không

## **B. TỰ KHAI THEO TIÊU CHUẨN CHỨC DANH PHÓ GIÁO SƯ**

1. Tự đánh giá về tiêu chuẩn và nhiệm vụ của nhà giáo: Có đủ các tiêu chuẩn theo quy định và hoàn thành tốt các nhiệm vụ của nhà giáo, được thể hiện cụ thể như sau:

- Có phẩm chất đạo đức tốt, tư tưởng đúng đắn, có đủ sức khỏe để hoàn thành nhiệm vụ.
- Được đào tạo chính quy về mặt chuyên môn ở các bậc đại học, thạc sĩ và tiến sĩ; được đào tạo và có đủ các chứng chỉ sư phạm và quản lý trong đào tạo bậc đại học.
- Luôn hoàn thành tốt các nhiệm vụ giảng dạy trình độ đại học và sau đại học; hướng dẫn và đánh giá đồ án tốt nghiệp sinh viên, sinh viên nghiên cứu khoa học và luận văn thạc sĩ. Chủ động biên soạn sách phục vụ đào tạo.
- Hoàn thành tốt các nhiệm vụ nghiên cứu khoa học, chủ động phát triển các hợp tác nghiên cứu mới, tích cực tham gia nhận xét, phản biện và đánh giá các bài báo khoa học của các tạp chí uy tín ở trong và ngoài nước.
- Tôn trọng nhân cách, công bằng và bảo vệ quyền lợi của người học.
- gương mẫu trong thực hiện nghĩa vụ công dân và trong việc thực hiện các quy định pháp luật của nhà nước và các quy định của Nhà trường.

- Chủ động xây dựng các quan hệ hợp tác với các doanh nghiệp trong và ngoài nước để thúc đẩy hợp tác trong đào tạo, nghiên cứu khoa học, tạo môi trường thực tập và làm việc cho sinh viên.

- Thường xuyên học tập nâng cao trình độ chuyên môn, phương pháp dạy cũng như trình độ ngoại ngữ.

2. Thời gian, kết quả tham gia đào tạo, bồi dưỡng từ trình độ đại học trở lên:

- Tổng số 14 năm.

- Khai cụ thể ít nhất 06 năm học, trong đó có 03 năm học cuối liên tục tính đến ngày hết hạn nộp hồ sơ (ứng viên GS chỉ khai 3 năm cuối liên tục sau khi được công nhận PGS):

TT	Năm học	Số lượng NCS đã hướng dẫn		Số lượng ThS/CK2/BSNT đã hướng dẫn	Số đồ án, khóa luận tốt nghiệp ĐH đã HD	Số lượng giờ giảng dạy trực tiếp trên lớp		Tổng số giờ giảng trực tiếp/giờ quy đổi/Số giờ định mức <sup>(*)</sup>
		Chính	Phụ			ĐH	SDH	
1	2015-2016	0	0	02	12	219,5	0	219,5/317,75/270
2	2016-2017	0	0	0	07	213	0	213/321,87/270
3	2017-2018	0	0	0	11,5	210	30	240/326,2/270
4	2018-2019	0	0	0	08	229,5	0	229,5/329,35/270
5	2019-2020	0	0	0	12	372	0	372/439,18/270
03 năm học cuối								
6	2020-2021	0	0	0	18,5	528	0	528/575,08/270
7	2021-2022	0	0	0	15	1015	0	1015/855,26/280
8	2022-2023	0	0	0	17	470	0	470/543,6/280

(\*) - Trước ngày 25/3/2015, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Quyết định số 64/2008/QĐ-BGDĐT ngày 28/11/2008, được sửa đổi bổ sung bởi Thông tư số 36/2010/TT-BGDĐT ngày 15/12/2010 và Thông tư số 18/2012/TT-BGDĐT ngày 31/5/2012 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

- Từ 25/3/2015 đến trước ngày 11/9/2020, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Thông tư số 47/2014/TT-BGDĐT ngày 31/12/2014 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT;

- Từ ngày 11/9/2020 đến nay, theo Quy định chế độ làm việc của giảng viên cơ sở giáo dục đại học ban hành kèm theo Thông tư số 20/2020/TT-BGDĐT ngày 27/7/2020 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT; định mức giờ chuẩn giảng dạy theo quy định của thủ trưởng cơ sở giáo dục đại học, trong đó định mức của giảng viên thỉnh giảng được tính trên cơ sở định mức của giảng viên cơ hữu.

3. Ngoại ngữ:

3.1. Tên ngoại ngữ thành thạo phục vụ chuyên môn: Tiếng Trung Quốc

a) Được đào tạo ở nước ngoài:

- Học ĐH ; Tại nước: .....; Từ năm ..... đến năm .....

- Học ThS ; Tại nước: Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa; Từ năm 2005 đến năm 2008;

- Học TS  ; Tại nước: Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa; Từ năm 2008 đến năm 2011;
- Bảo vệ luận văn ThS ; tại nước: Cộng hòa Nhân Dân Trung Hoa, năm 2008; Bảo vệ luận án TS  hoặc TSKH ; tại nước: Cộng hòa Nhân Dân Trung Hoa, năm 2011.

b) Được đào tạo ngoại ngữ trong nước:

- Trường ĐH cấp bằng tốt nghiệp ĐH ngoại ngữ: ..... số bằng: .....; năm cấp:.....

c) Giảng dạy bằng tiếng nước ngoài:

- Giảng dạy bằng ngoại ngữ:.....

- Nơi giảng dạy (cơ sở đào tạo, nước): .....

d) Đối tượng khác  ; Diễn giải: .....

3.2. Tiếng Anh (văn bằng, chứng chỉ): .....

#### 4. Hướng dẫn NCS, HVCH/CK2/BSNT đã được cấp bằng/có quyết định cấp bằng

TT	Họ tên NCS hoặc HVCH/CK2/BSNT	Đối tượng		Trách nhiệm hướng dẫn		Thời gian hướng dẫn từ ... đến ...	Cơ sở đào tạo	Ngày, tháng, năm được cấp bằng/có quyết định cấp bằng
		NCS	HVCH/CK2/BSNT	Chính	Phụ			
1	Bùi Văn Hiệu		X	X		5/2014 đến T10/2014	Trường Đại học Thủy lợi	Được cấp bằng theo Quyết định số 353/QĐ-ĐHTL, ngày 24/3/2015
2	Nguyễn Văn Lợi		X	X		5/2014 đến T10/2014	Trường Đại học Thủy lợi	Được cấp bằng theo Quyết định số 1661/QĐ-ĐHTL, ngày 18/9/2015

**Ghi chú:** Ứng viên chức danh GS chỉ kê khai thông tin về hướng dẫn NCS.

#### 5. Biên soạn sách phục vụ đào tạo từ trình độ đại học trở lên:

TT	Tên sách	Loại sách (CK, GT, TK, HD)	Nhà xuất bản và năm xuất bản	Số tác giả	Chủ biên	Phản biên soạn (từ trang ... đến trang)	Xác nhận của cơ sở GDĐH (số văn bản xác nhận sử dụng sách)
I	Trước khi được công nhận TS						
1							
II	Sau khi được công nhận TS						
1	Giáo trình cấu tạo ô tô – Tập 2 (Hệ thống truyền lực và khung gầm ô tô)	GT	Nhà xuất bản Bách khoa Hà Nội, 2023, ISBN: 978-604-471-008-2	04	Chủ biên	Từ trang 11 đến 206	Giấy xác nhận Giáo trình giảng dạy, Trường Đại học Thủy lợi. Số 425/GXN-ĐHTL Ngày 26/05/2023

2	Máy Làm Đất	GT	Nhà xuất bản khoa học tự nhiên và công nghệ, 2014, ISBN: 978-604-913-199-8	03	Đồng tác giả	Từ trang 181 đến 329	Giấy xác nhận Giáo trình giảng dạy, Trường Đại học Thủy lợi. Số 426/GXN-ĐHTL Ngày 26/05/2023
3	Máy xây dựng cầu tạo và sử dụng	GT	Nhà xuất bản Xây Dựng, 2013 QĐXB số 16/QĐ-XBXD ngày 20/11/2013	02	Đồng tác giả	Từ trang 46 đến 132	Giấy xác nhận Giáo trình giảng dạy, Trường Đại học Thủy lợi. Số 427/GXN-ĐHTL Ngày 26/05/2023

Trong đó: số lượng (ghi rõ các số TT) sách chuyên khảo do nhà xuất bản có uy tín xuất bản và chương sách do nhà xuất bản có uy tín trên thế giới xuất bản, mà ứng viên là chủ biên sau TS: Không.

**Lưu ý:**

- Chỉ kê khai các sách được phép xuất bản (Giấy phép XB/Quyết định xuất bản/số xuất bản), nộp lưu chiểu, ISBN (nếu có).

- Các chữ viết tắt: CK: sách chuyên khảo; GT: sách giáo trình; TK: sách tham khảo; HD: sách hướng dẫn; phần ứng viên biên soạn cần ghi rõ từ trang.... đến trang..... (ví dụ: 17-56; 145-329).

**6. Thực hiện nhiệm vụ khoa học và công nghệ đã nghiệm thu:**

TT	Tên nhiệm vụ khoa học và công nghệ (CT, CN/PCN/TK, ĐT...)		Mã số và cấp quản lý	Thời gian thực hiện	Thời gian nghiệm thu (ngày, tháng, năm)/Xếp loại KQ
I	Trước khi được công nhận TS				
1					
II	Sau khi được công nhận TS				
1	Nghiên cứu thiết kế mô hình ô tô điện bốn bánh xe	CN	T2017-CK-015 Cấp trường	01/2017- 12/2017	29/12/2017 Đạt
2	Nghiên cứu thuật toán điều khiển cho hệ thống treo bán chủ động	CN	CS2022-22 Cấp trường	01/2022- 12/2022	29/12/2022 Đạt

- Các chữ viết tắt: CT: Chương trình; ĐT: Đề tài; CN: Chủ nhiệm; PCN: Phó chủ nhiệm; TK: Thư ký.

7. Kết quả nghiên cứu khoa học và công nghệ đã công bố (bài báo khoa học, báo cáo khoa học, sáng chế/giải pháp hữu ích, giải thưởng quốc gia/quốc tế):

7.1.a. Bài báo khoa học, báo cáo khoa học đã công bố:

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Là tác giả chính	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Loại Tạp chí quốc tế uy tín: ISI, Scopus (IF, Qi)	Số lần trích dẫn (không tính tự trích dẫn)	Tập, số, trang	Tháng, năm công bố
<b>I</b> Trước khi được công nhận Tiến sĩ								
1	Phương pháp điều khiển tối ưu trong hệ thống treo chủ động ô tô	02	X	Tạp chí Khoa học kỹ thuật thủy lợi và môi trường/ ISSN: 1859-3941			Số 30, tr. 78-83	9/2010
2	Nghiên cứu phương pháp mô phỏng điều khiển tối ưu hệ thống treo chủ động trên ô tô với hai bậc tự do	01	X	Tạp chí Khoa học kỹ thuật thủy lợi và môi trường/ ISSN: 1859-3941			Số 33, tr. 135-139	6/2011
3	Direct current linear actuator using in the active suspension system of automobile	03	X	2011 International Conference on Electric Information and Control Engineering, ISBN:978-1-4244-8039-5	SCOPUS	5 (24/03/2023)	Volume 7, pp. 5855-5860	5/2011
<b>II</b> Sau khi được công nhận Tiến sĩ								
1	Establishing the Method to Predict the Limited Roll Angle of the Vehicle Based on the Basic Dimensions	04	X	Mathematical Modelling of Engineering Problems/ ISSN: 2369-0739, E-ISSN: 2369-0747	SCOPUS Q2	5 (24/03/2023)	Volume 8, Issue 5, pp. 775-779	10/2021
2	A Novel Sliding Mode Control Algorithm for an Active Suspension System Considering with the Hydraulic Actuator	03	X	Latin American Journal of Solids and Structures/ ISSN: 1679-7817, E-ISSN: 1679-7825	SCIE IF: 1.256 Q2	7 (24/05/2023)	Volume 19, Issue 1	01/2022

3	Optimizing the Parameter of the LQR Controller for Active Suspension System	05		Lecture Note in Mechanical Engineering/ ISSN: 2195-4356, E-ISSN: 2195-4364	SCOPUS Q4	1 (24/05/2023)	pp. 260-270	06/2022
4	Application of MIMO Control Algorithm for Active Suspension System: A New Model with 5 State Variables	05		Latin American Journal of Solids and Structures/ ISSN: 1679-7817, E-ISSN: 1679-7825	SCIE IF: 1.256 Q2	4 (24/05/2023)	Volume 19, Issue 2	03/2022
5	Effect of the Passive Stabilizer Bar on the Vehicle's Stability	05	X	Modelling and Simulation in Engineering ISSN:1687-5591 E-ISSN:1687-5605	SCOPUS Q2	3 (24/05/2023)	Volume 2022	05/2022
6	A Novel Hybrid Control Algorithm Sliding Mode-PID for the Active Suspension System with State Multivariable	02	X	Complexity/ ISSN: 1076-2787 E-ISSN: 1099-0526	SCIE IF: 2.833 Q1	5 (24/05/2023)	Volume 2022	06/2022
7	Enhancing the Stability and Safety of Vehicle When Steering by Using the Active Stabilizer Bar	06	X	Mathematical Problems in Engineering/ ISSN:1024-123X, E-ISSN:1563-5147	SCOPUS IF: 1.430 Q2	3 (24/05/2023)	Volume 2022	06/2022
8	LQR Control with the New Triple In-Loops Algorithm for Optimization of the Tuning Parameters	05	X	Mathematical Modelling of Engineering Problems/ ISSN: 2369-0739 E-ISSN: 2369-0747	SCOPUS Q2	2 (24/05/2023)	Volume 9, Issue 3, pp. 628-636	06/2022
9	Khảo sát sự ổn định của xe khi chuyển làn bằng mô hình động lực học phức hợp	03	X	Tạp chí Khoa học kỹ thuật thủy lợi và môi trường/ ISSN: 1859-3941			Số 79, tr. 26-32	06/2022
10	Ứng dụng thuật toán điều khiển toàn phương tuyến tính cho hệ thống treo chủ động với đối tượng nhiều đầu vào	03	X	Tạp chí Cơ khí Việt Nam/ ISSN: 2615-9910, E-ISSN: 2815-5505			Số 292, tr. 40-48	07/2022



11	A Hybrid Control Algorithm Fuzzy-PI with the Second Derivative of the Error Signal for an Active Suspension System	02	X	Mathematical Problems in Engineering/ ISSN:1024-123X, E-ISSN:1563-5147	SCOPUS IF: 1.430 Q2		Volume 2022	08/2022
12	A Complex Rollover Dynamics Model with Active Stabilizer Bar Controlled by the Fuzzy Algorithm	03	X	Heliyon E-ISSN: 2405-8440	SCIE IF: 3.776 Q1		Volume 8, Issue 11	11/2022
13	Evaluate the stability of the vehicle when using the active suspension system with a hydraulic actuator controlled by the OSMC algorithm	02	X	Scientific Reports ISSN: 2045-2322	SCIE IF: 4.996 Q1	1 (24/05/2023)	Volume 12, Issue 1	11/2022
14	Đánh giá hiệu quả của hệ thống treo bán chủ động với thuật toán PID	03	X	Tạp chí Khoa học kỹ thuật thủy lợi và môi trường/ ISSN: 1859-3941			Số 81, tr. 3-10	12/2022
15	Investigate the Relationship between the Vehicle Roll Angle and Other Factors When Steering	02	X	Modelling and Simulation in Engineering/ ISSN: 1687-5591 E-ISSN: 1687-5605	SCOPUS Q2	1 (24/05/2023)	Volume 2023	01/2023
16	The Dynamic Model and Control Algorithm for the Active Suspension System	02	X	Mathematical Problems in Engineering/ ISSN:1024-123X, E-ISSN:1563-5147	SCOPUS IF: 1.430 Q2		Volume 2023	02/2023
17	Establishing a Nonlinear Mathematical Model to Simulate the Vehicle Oscillation	02	X	Mathematical Modelling of Engineering Problems/ ISSN: 2369-0739, E-ISSN: 2369-0747	SCOPUS Q2		Volume 10, Issue 1, pp. 289-297	02/2023
18	Proposing an original control algorithm for the active suspension system to improve vehicle vibration: Adaptive fuzzy sliding mode proportional-integral-derivative	02	X	Heliyon E-ISSN: 2405-8440	SCIE IF: 3.776 Q1		Volume 9, Issue 3	03/2023

tuned by the fuzzy (AFSPIDF)							
------------------------------	--	--	--	--	--	--	--

- Trong đó: số lượng và thứ tự bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học quốc tế uy tín mà UV là tác giả chính sau khi được công nhận PGS hoặc được cấp bằng TS: 13 bài, gồm:

+ 05 bài SCIE:

1. [2] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen, Ngoc Duyen Dang (2022); *A Novel Sliding Mode Control Algorithm for an Active Suspension System Considering with the Hydraulic Actuator*; Latin American Journal of Solids and Structures, **ISSN: 1679-7817, E-ISSN: 1679-7825; SCIE, IF: 1.256, Q2.**

<https://doi.org/10.1590/1679-78256883>

2. [6] **Duc Ngoc Nguyen** and Tuan Anh Nguyen (2022); *A Novel Hybrid Control Algorithm Sliding Mode-PID for the Active Suspension System with State Multivariable, Complexity*, **ISSN: 1076-2787, E-ISSN: 1099-0526, SCIE, IF: 2.833, Q1.**

<https://doi.org/10.1155/2022/9527384>

3. [12] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen, Ngoc Duyen Dang (2022); *A complex rollover dynamics model with active stabilizer bar controlled by the fuzzy algorithm*, Heliyon, **E-ISSN: 2405-8440, SCIE, IF: 3.776, Q1.**

<https://doi.org/10.1016/j.heliyon.2022.e11715>

4. [13] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen (2022); *Evaluate the stability of the vehicle when using the active suspension system with a hydraulic actuator controlled by the OSMC algorithm*, Scientific Reports, **ISSN: 2045-2322, SCIE, IF: 4.996, Q1.**

<https://doi.org/10.1038/s41598-022-24069-w>

5. [18] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen (2023); *Proposing an original control algorithm for the active suspension system to improve vehicle vibration: Adaptive fuzzy sliding mode proportional-integral-derivative tuned by the fuzzy (AFSPIDF)*, Heliyon, **E-ISSN: 2405-8440, SCIE, IF: 3.776, Q1.**

<https://doi.org/10.1016/j.heliyon.2023.e14210>

+ 08 bài Scopus:

1. [1] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen, Thang Binh Hoang, Ngoc Duyen Dang (2021); *Establishing the Method to Predict the Limited Roll Angle of the Vehicle Based on the Basic Dimensions*; Mathematical Modelling of Engineering Problems, **ISSN: 2369-0739, E-ISSN: 2369-0747; SCOPUS, Q2.**

<https://doi.org/10.18280/mmep.080513>

2. [5] **Duc Ngoc Nguyen**, Ngoc Duyen Dang, Thi Thu Huong Tran, Thang Binh Hoang, and Tuan Anh Nguyen (2022); *Effect of the Passive Stabilizer Bar on the Vehicle's Stability*, Modelling and Simulation Engineering, **ISSN: 1687-5591, E-ISSN: 1687-5605, SCOPUS, Q2.**

<https://doi.org/10.1155/2022/5523012>

3. [7] **Duc Ngoc Nguyen**, Minh Phung Le, Tuan Anh Nguyen, Thang Binh Hoang, Thi Thu Huong Tran, and Ngoc Duyen Dang (2022); *Enhancing the Stability and Safety of Vehicle When Steering by Using the Active Stabilizer Bar*, Mathematical Problems in Engineering, **ISSN: 1024-123X, E-ISSN: 1563- 5147, SCOPUS, Q2.**

<https://doi.org/10.1155/2022/5617167>

4. [8] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen, Ngoc Duyen Dang, Thi Thu Huong Tran, Thang Binh Hoang (2022); *LQR Control with the New Triple In-Loops Algorithm for Optimization of the Tuning Parameters*, Mathematical Modelling of Engineering Problems, **ISSN: 2369-0739, E-ISSN: 2369- 0747, SCOPUS, Q2.**

<https://doi.org/10.18280/mmep.090309>

5. [11] **Duc Ngoc Nguyen** and Tuan Anh Nguyen (2022); *A Hybrid Control Algorithm Fuzzy-PI with the Second Derivative of the Error Signal for an Active Suspension System*, Mathematical Problems in Engineering, **ISSN:1024-123X, E-ISSN:1563- 5147, SCOPUS, Q2.**

<https://doi.org/10.1155/2022/3525609>

6. [15] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen (2023); *Investigate the Relationship between the Vehicle Roll Angle and Other Factors When Steering*, Modelling and Simulation Engineering, **ISSN: 1687-5591 E -ISSN: 1687-5605, SCOPUS, Q2.**

<https://doi.org/10.1155/2023/6069078>

7. [16] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen (2023); *The Dynamic Model and Control Algorithm for the Active Suspension System*, Mathematical Problems in Engineering, **ISSN: 1024-123X, E-ISSN: 1563-5147, SCOPUS, Q2.**

<https://doi.org/10.1155/2023/2889435>

8. [17] **Duc Ngoc Nguyen**, Tuan Anh Nguyen (2023); *Establishing a Nonlinear Mathematical Model to Simulate the Vehicle Oscillation*, Mathematical Modelling of Engineering Problems, **ISSN: 2369-0739, E-ISSN: 2369-0747, SCOPUS Q2.**

DOI: <https://doi.org/10.18280/mmep.100134>

7.1.b. Bài báo khoa học, báo cáo khoa học đã công bố (*Dành cho các chuyên ngành thuộc ngành KH An ninh và KH Quân sự được quy định tại Quyết định số 25/2020/QĐ-TTg*):  
Không

7.2. Bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích: 02 (hai)

TT	Tên bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích	Tên cơ quan cấp	Ngày tháng năm cấp	Tác giả chính/ đồng tác giả	Số tác giả
1	一种车辆底盘悬架减振闭锁一体化装置 (Một thiết bị giảm chấn tự khóa của hệ thống treo ô tô)	Cục sở hữu Trí tuệ nước Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa	30/06/2010	Đồng tác giả	08
2	圆筒型车辆主动悬架电磁作动器 (Xi lanh lực điện từ cho hệ thống treo chủ động của ô tô)	Cục sở hữu Trí tuệ nước Cộng Hòa Nhân Dân Trung Hoa	25/04/2012	Tác giả chính	03
...					

- Trong đó: Số lượng (ghi rõ các số TT) bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích được cấp, là tác giả chính sau PGS/TS: 01

[2] 邓兆祥, 阮德玉 (Nguyễn Đức Ngọc), 来飞 (2012); 圆筒型车辆主动悬架电磁作动 (Xi lanh lực điện từ cho hệ thống treo chủ động của ô tô - Cylindrical vehicle active suspension electromagnetic actuator); số: ZL 201010189920.4; số công bố: CN101844497B, ngày 25/04/2012.

<https://patents.google.com/patent/CN101844497B/zh;>

7.3. Tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu thể dục thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế: Không

8. Chủ trì hoặc tham gia xây dựng, phát triển chương trình đào tạo hoặc chương trình/dự án/đề tài nghiên cứu, ứng dụng khoa học công nghệ của cơ sở giáo dục đại học đã được đưa vào áp dụng thực tế:

TT	Chương trình đào tạo, chương trình nghiên cứu ứng dụng KHCN	Vai trò UV (Chủ trì/ Tham gia)	Văn bản giao nhiệm vụ (số, ngày, tháng, năm)	Cơ quan thẩm định, đưa vào sử dụng	Văn bản đưa vào áp dụng thực tế	Ghi chú
1	Chương trình đào tạo ngành Kỹ thuật Cơ khí	Chủ trì			Quyết định số 846/QĐ-ĐHTL ngày 18/5/2015	Đã tuyển sinh từ năm học 2015-2016
2	Chương trình đào tạo ngành Kỹ thuật ô tô	Chủ trì			Quyết định số 2436/QĐ-ĐHTL ngày 08/08/2019	Đã tuyển sinh từ năm học 2019-2020

9. Các tiêu chuẩn không đủ so với quy định, đề xuất công trình khoa học (CTKH) thay thế\*: Không

### C. CAM ĐOAN CỦA NGƯỜI ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN CHỨC DANH:

Tôi cam đoan những điều khai trên là đúng, nếu sai tôi xin chịu trách nhiệm trước pháp luật.

Hà Nội, ngày 20 tháng 05 năm 2023

**NGƯỜI ĐĂNG KÝ**  
(Ký và ghi rõ họ tên)



**Nguyễn Đức Ngọc**