

CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM
Độc lập - Tự do - Hạnh phúc



BẢN ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN

CHỨC DANH: Phó Giáo Sư

Mã hồ sơ:

(Nội dung đúng ở ô nào thì đánh dấu vào ô đó: ☒; Nội dung không đúng thì để trống: ☐)

Đối tượng đăng ký: Giảng viên ☒; Giảng viên thỉnh giảng ☐

Ngành: **Cơ học**; Chuyên ngành: **Cơ Điện tử**

A. THÔNG TIN CÁ NHÂN

1. Họ và tên người đăng ký: **ĐỖ XUÂN PHÚ**

2. Ngày tháng năm sinh: 05/10/1981; Nam ☒; Nữ ☐ Quốc tịch: Việt Nam;

Dân tộc: Kinh; Tôn giáo: không

3. Đảng viên Đảng CSVN: ☒

4. Quê quán:

- xã Hòa Xuân, Tp. Tuy Hòa, tỉnh Phú Yên.

5. Nơi đăng ký hộ khẩu thường trú:

- 46, đường DT743A, khu phố Tân An, phường Tân Đông Hiệp, Tp. Dĩ An, tỉnh Bình Dương.

6. Địa chỉ liên hệ:

- TS. Đỗ Xuân Phú

Trường Đại học Việt Đức, Khoa Cơ Điện tử và Công nghệ Hệ thống Cảm biến

Đường Lê Lai, phường Hòa Phú, thành phố Thủ Dầu Một, tỉnh Bình Dương.

ĐTDD: 0933 409 649

Địa chỉ email: phu.dx@vgu.edu.vn hoặc dophubk@gmail.com

7. Quá trình công tác:

- Từ tháng 9/2010 đến tháng 11/2016: Giảng viên khoa Cơ khí, trường Đại học Công nghiệp Tp. Hồ Chí Minh (trực thuộc Bộ Công Thương).
- Từ tháng 2/2017 đến nay: Giảng viên khoa Cơ Điện tử và Công nghệ hệ thống Cảm biến, trường Đại học Việt Đức, Bình Dương (trực thuộc Bộ Giáo Dục và Đào Tạo).
- Chức vụ: Hiện nay: Giảng viên kiêm Điều phối viên; Chức vụ cao nhất đã qua: Giảng viên

- Cơ quan công tác hiện nay: khoa Cơ Điện tử và Công nghệ hệ thống Cảm biến, trường Đại học Việt Đức, Bình Dương (trực thuộc Bộ Giáo Dục và Đào Tạo).

Địa chỉ cơ quan: đường Lê Lai, thành phố Thủ Dầu Một, tỉnh Bình Dương

Điện thoại cơ quan: (0274) 222 0990; Fax: (0274) 222 0980

- Thỉnh giảng tại cơ sở giáo dục đại học (nếu có) : không

8. Đã nghỉ hưu: chưa.

9. Học vị:

- Được cấp bằng ĐH ngày 22 tháng 3 năm 2005, ngành: Cơ khí, chuyên ngành: Kỹ thuật chế tạo
Nơi cấp bằng ĐH (trường, nước): Trường Đại học Bách khoa Tp. Hồ Chí Minh, Việt Nam .
- Được cấp bằng ThS ngày 12 tháng 3 năm 2008, ngành: Cơ khí, chuyên ngành: Chế tạo máy.
Nơi cấp bằng ThS (trường, nước): Trường Đại học Bách khoa Tp. Hồ Chí Minh, Việt Nam
- Được cấp bằng TS ngày 21 tháng 8 năm 2015, ngành: Cơ khí, chuyên ngành: Cơ học rắn và kỹ thuật sản xuất.

Nơi cấp bằng TS (trường, nước): Trường Đại học Inha, tỉnh Incheon, Hàn Quốc.

10. Đã được bổ nhiệm/ công nhận chức danh PGS: chưa.

11. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh: Phó Giáo sư tại HDGS cơ sở của trường Đại học Công nghiệp Tp. Hồ Chí Minh.

12. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh: Phó Giáo sư tại HDGS ngành, liên ngành: Cơ học

13. Các hướng nghiên cứu chủ yếu:

- Vật liệu thông minh và cơ cấu dùng vật liệu thông minh.
- Công nghệ robot y khoa và cơ cấu phục hồi khớp, cơ cấu hỗ trợ toàn thân.
- Điều khiển thông minh và học máy.
- Công nghệ phục hồi chống sốc cao cấp cho xe hơi, xe tải hạng nặng và động cơ tàu thủy.

14. Kết quả đào tạo và nghiên cứu khoa học:

- Đã hướng dẫn 4 HVCH bảo vệ thành công luận văn thạc sĩ.
- Thực hiện xong hai đề tài NCKH cấp Bộ với vai trò **Chủ nhiệm đề tài** như sau:
 - ✓ **Bộ Khoa học và Công nghệ:** mã số: 107.01-2017.28, vai trò: *Chủ nhiệm đề tài*, tên đề tài: *Thiết kế và điều khiển cơ cấu khớp gối hỗ trợ cho bệnh nhân đau khớp trên cơ sở dùng phanh với lưu chất từ biến (magneto-rheological fluid) và cơ cấu điều chỉnh độ cứng.*
Tình trạng nghiên cứu: Kết thúc. Kết quả nghiệm thu: Đạt.
 - ✓ **Bộ Giáo dục và Đào tạo:** mã số: B2018-VGU-07, vai trò: *Chủ nhiệm đề tài*, tên đề tài: *Thiết kế hệ thống giám sát tình trạng ray tàu hỏa trên cơ sở hệ không dây nhằm phát hiện vật cản đảm bảo an toàn.*
Tình trạng nghiên cứu: Kết thúc. Kết quả nghiệm thu: Đạt.

- Đã công bố **30 bài báo tạp chí KH**, trong đó có 25 bài báo KH trên tạp chí quốc tế có uy tín (18 bài thuộc xếp hạng Q1, 7 bài thuộc xếp hạng Q2 theo chuẩn quốc tế), **3 bài báo tạp chí quốc tế**, **2 bài báo thuộc tạp chí trong nước** được công nhận của HĐGS nhà nước
- Đã công bố **33 bài báo cáo Hội nghị Quốc tế**, trong đó có 15 bài thuộc cơ sở dữ liệu Scopus.
- Đã được cấp **3 bằng sáng chế nước ngoài**, đăng ký tại Hàn Quốc.
- Số lượng chương sách đã xuất bản: 4 chương, trong đó cả 4 cuốn sách thuộc nhà xuất bản có uy tín:
 - ✓ 2015: Kruti Shah, **Do Xuan Phu**, Seung-Bok Choi *Smart Materials Actuators: Recent Advances in Characterization and Applications*, Chapter 1: *Influence of particle shape on the rheological and mechanical properties of magnetorheological fluid with application to a small-sized damper* NXB: NOVA Science Publishers (USA), ISBN: 1634825446, 9781634825443
 - ✓ 2016: **Do Xuan Phu**, Seung Bok Choi *Vibration control systems utilizing smart materials actuators*, Chapter 1: *A new highloaded magnetorheological mount with three operation modes for vibration control of a ship engine* NXB: NOVA Science Publishers (USA), ISBN: 1634852087, 9781634852081
 - ✓ 2018: **Do Xuan Phu**, Ta Duc Huy, Seung Bok Choi *Adaptive Robust Control Systems* Chapter 1: *Robust adaptive controls of a vehicle seat suspension system* INTECH Publishers, ISBN: 9789535137979, 9789535137962
 - ✓ 2019: **Do Xuan Phu**, Le Dai Hiep, Seung Bok Choi *Book: Magnetorheological Materials and their Applications*, Chapter 3: *A new novel of composite adaptive optimal control for mr damper system subjected to mixed disturbances* NXB: IET (The Institute of Engineering and Technology, UK) Publisher, ISBN: 9781785617706
- Tham gia phản biện cho hơn 16 tạp chí khoa học quốc tế ISI/Scopus, tiêu biểu như:
 1. Phản biện cho tạp chí quốc tế SCI: **Smart Materials and Structures** (ISSN: 1361-665X), hệ số ảnh hưởng: 3.543
 2. Phản biện cho tạp chí quốc tế SCIE: **Journal of Intelligent Material System and Structures** (ISSN: 1045-389X), hệ số ảnh hưởng: 2.582
 3. Phản biện cho tạp chí quốc tế SCI: **Journal of Material and Design** (ISSN: 0264-1275), hệ số ảnh hưởng: 5.770
 4. Phản biện cho tạp chí quốc tế SCI: **Journal of Composite Part B: Engineering** (ISSN: 1359-8368), hệ số ảnh hưởng: 6.864
 5. Phản biện cho tạp chí quốc tế SCIE: **International Journal of Control, Automation and System** (ISSN: 2005-4092), hệ số ảnh hưởng: 2.173
 6. Phản biện cho tạp chí quốc tế SCI: **Journal of Sound and Vibration** (ISSN: 0022-460X), hệ số ảnh hưởng: 3.123
 7. Phản biện tạp chí quốc tế SCI: **Engineering Structures** (ISSN: 0141-0296), hệ số ảnh hưởng: 3.084
 8. Phản biện tạp chí quốc tế SCIE: **Future Generation Computer Systems** (ISSN: 0167-739X), hệ số ảnh hưởng: 5.768
 9. Phản biện tạp chí quốc tế SCI: **IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics: Systems** (ISSN: 21682216), hệ số ảnh hưởng: 5.131

- Sáng lập và điều hành nhóm nghiên cứu **MediRobotics Lab.** chuyên tập trung vào nghiên cứu robot dùng cho y khoa, robot hỗ trợ vận động của người, phát triển các cơ cấu mới cho robot và cho các mục đích công nghiệp, cứu hộ. Nhóm nghiên cứu được đặt tại trường Đại học Việt Đức, Bình Dương. Đây cũng là nhóm nghiên cứu khởi nghiệp cho mục tiêu nghiên cứu và chế tạo robot cao cấp trong hỗ trợ y khoa và vận động.
- Chỉ số H của ứng viên: **h-index = 15, i10-index = 18**, tổng số lượng công trình được trích dẫn **Citations = 547** (theo GoogleScholar ngày 3 tháng 6 năm 2020), 05 công trình khoa học tiêu biểu nhất bao gồm:
 1. **Do Xuan Phu**, Nguyen Vien Quoc, Joon Hee Park, Seung Bok Choi, 2014, “Design of a novel adaptive fuzzy sliding mode controller and application for vibration control of magnetorheological mount”, *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part C: Journal of Mechanical Engineering Science*, Vol. 228, Issue 13, pp. 2285-2302, ISSN 2041-2983.
 2. **Do Xuan Phu**, Kruti Shah, Seung Bok Choi, 2014, “Design of a new adaptive fuzzy controller and its implementation for the damping force control of a magnetorheological damper”, *Smart Materials and Structures*, Vol. 23, Number 6, ID. 065012, ISSN 1361-665X.
 3. **Do Xuan Phu**, Seung Bok Choi, Yang Sub Lee, Moon Sihk Han, 2015, “Vibration control of a vehicle’s seat suspension featuring a magnetorheological damper based on a new adaptive fuzzy sliding mode controller”, *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part D: Journal of Automobile Engineering*, Vol. 230, Issue 4, pp. 437-458, ISSN 2041-2991.
 4. **Do Xuan Phu**, Do Kyun Shin, Seung Bok Choi, 2015, “Design of a new adaptive fuzzy controller and its application to vibration control of a vehicle seat installed with an MR damper”, *Smart Materials and Structures*, Vol. 24, Number 8, ID. 085012, ISSN 1361-665X.
 5. Kruti Shah, **Do Xuan Phu**, Min Sang Seong, R. V. Upadhyay, Seung Bok Choi, 2013, “A low sedimentation magnetorheological fluid based on plate-like iron particles, and verification using a damper test”, *Smart Materials and Structures*, Vol. 23, Number 2, ID. 027001, ISSN 1361-665X.

15. Khen thưởng:

- Bài báo khoa học xuất sắc Bài báo xuất sắc của hội nghị về dao động và ồn của Hàn Quốc (Korean Society for Noise and Vibration Engineering) năm 2012. Tên bài báo: *Optimal design of a new magneto-rheological mount for diesel engines of ship*, nhóm tác giả: **Do Xuan Phu**, Joon Hee Park, Jae Kwan Woo, Seung Bok Choi
- Bài báo xuất sắc của hội nghị về dao động và ồn của Hàn Quốc (Korean Society for Noise and Vibration Engineering) năm 2013. Tên bài báo: *Optimal design of magnetorheological mount for ship engines: maximum damping force*, nhóm tác giả: Joon Hee Park, **Do Xuan Phu**, Nguyen Quoc Hung, Ok Hyun Kang, Seung Bok Choi
- Giảng viên nghiên cứu xuất sắc năm 2018, 2019 của Đại học Việt Đức, Bình Dương.
- Người phản biện tạp chí xuất sắc nhất năm 2017 và 2018 của tạp chí Smart Materials and Structures (nhóm SCI thuộc ISI, hệ số ảnh hưởng 3.543).

16. Kỷ luật: không.

B. TỰ KHAI THEO TIÊU CHUẨN CHỨC DANH GIÁO SƯ/ PHÓ GIÁO SƯ

1. Tự đánh giá về tiêu chuẩn và nhiệm vụ của nhà giáo:

Ứng viên là giảng viên biên chế của Trường Đại học Việt Đức, Bình Dương từ năm 2017 đến nay, đã hoàn thành tốt nhiệm vụ giảng viên và nghiên cứu cho trường như sau:

- Giảng dạy cả hai bậc là đại học và cao học tại Đại học Đại học Việt Đức, Bình Dương từ 2017 đến nay. Trong giảng dạy đã hoàn thành tốt định mức giảng dạy yêu cầu từ trường và thỏa mãn tiêu chuẩn của Bộ Giáo Dục và Đào Tạo.

Đánh giá chung: hoàn thành đầy đủ định mức giảng viên.

- Tham gia xây dựng chương trình đào tạo cao học cho ngành Cơ Điện tử và Công nghệ hệ thống Cảm biến. Từ tháng 2 năm 2019, giảng viên đảm nhiệm vị trí mới với vai trò là giảng viên kiêm điều phối viên chương trình.
- Sáng lập và điều hành nhóm nghiên cứu MediRobotics Lab. chuyên về thiết kế và điều khiển robot y khoa và các cơ cấu dùng trong công nghiệp, hỗ trợ cuộc sống.
- Hướng dẫn luận văn cao học cho các sinh viên cao học của trường. Ứng viên đã hướng dẫn xong 4 sinh viên cao học.
- Thực hiện tốt công tác nghiên cứu khoa học: tham gia thực hiện 01 đề tài NAFOSTED (chủ nhiệm đề tài) của Bộ Khoa Học và Công Nghệ , 01 đề tài MoET (chủ nhiệm đề tài) của Bộ Giáo Dục và Đào Tạo.
- Ngoài ra, ứng viên còn tuyển dụng và hướng dẫn sinh viên nghiên cứu khoa học trong nhóm nghiên cứu đã sáng lập. Các sinh viên trong nhóm nghiên cứu sau khi tốt nghiệp đều được giới thiệu đi học tiếp bậc cao học và tiến sĩ ở nước ngoài.
- Sau khi tốt nghiệp Tiến sĩ, từ 2015 đến nay, ứng viên vẫn liên tục có các công bố nghiên cứu trên các tạp chí chuyên ngành quốc tế ISI/Scopus, và bài báo trên các tạp chí chuyên ngành trong nước.
- Tiếp tục duy trì hợp tác nghiên cứu khoa học với các giáo sư và giảng viên tại các trường ngoài nước để nâng cao kiến thức và giới thiệu sinh viên giỏi đi học tiếp ở nước ngoài.
- Chủ trì và tham gia phản biện các đề tài NCKH các cấp trong và ngoài trường, cho Quỹ nghiên cứu NAFOSTED.
- Tham gia phản biện cho các tạp chí chuyên ngành uy tín trong nước và quốc tế với chỉ số ảnh hưởng cao.

2. Thời gian tham gia đào tạo, bồi dưỡng từ trình độ đại học trở lên:

- Tổng số hơn **4 năm và 7 tháng** (đến hết tháng 5 năm 2020, đã trừ đi những năm giảng viên đi học Tiến sĩ tại Hàn Quốc) thâm niên đào tạo đại học và sau đại học.

- Khai cụ thể ít nhất 6 năm học, trong đó có 3 năm học cuối tính đến ngày hết hạn nộp hồ sơ:

TT	Năm học	Số lượng NCS đã hướng dẫn		Số lượng ThS/CK2/BSNT đã hướng dẫn	Số đồ án, khóa luận tốt nghiệp ĐH đã HD	Số lượng giờ giảng dạy trực tiếp trên lớp		Tổng số giờ giảng trực tiếp/giờ quy đổi/Số giờ định mức
		Chính	Phụ			ĐH	SĐH	
1	2010-2011					375 tiết		375/357.6/270
2	2011-2012					114 tiết (HK1)		114/124.5/270
3	2012-2013 (**)					0		
4	2013-2014 (**)					0		
5	2014-2015 (**)					0		
6	2015-2016 (**)					0		
7	2016-2017					0	148 tiết	148/296/270
3 năm học cuối								
8	2017-2018			04		120 tiết	202 tiết	322/454/270
9	2018-2019					120 tiết	342 tiết	462/594/270
10	2019-2020					120 tiết	132 tiết	252/384/270

(*) - Trước ngày 25/3/2015, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Quyết định số 64/2008/QĐ-BGDĐT ngày 28/11/2008, được sửa đổi bổ sung bởi Thông tư số 36/2010/TT-BGDĐT ngày 15/12/2010 và Thông tư số 18/2012/TT-BGDĐT ngày 31/5/2012 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

- Từ 25/3/2015 đến nay, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Thông tư số 47/2014/TT-BGDĐT ngày 31/12/2014 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

(**) Ứng viên đi học Tiến sĩ tại Hàn Quốc và làm nghiên cứu sau Tiến sĩ tại Singapore.

3. Ngoại ngữ:

3.1. Ngoại ngữ thành thạo phục vụ chuyên môn: tiếng Anh.

a) Được đào tạo ở nước ngoài ☒ :

– Bảo vệ luận văn ThS ☐ hoặc luận án TS ☒ hoặc TSKH ☐;

Tại nước: Hàn Quốc; năm: 2015

– Thực tập dài hạn (1 năm) ☒ ;

Tại nước: Singapore; năm 2016

b) Được đào tạo ngoại ngữ trong nước ☐ :

c) Giảng dạy bằng tiếng nước ngoài ☒ :

– Giảng dạy bằng ngoại ngữ : tiếng Anh.

– Nơi giảng dạy (cơ sở đào tạo, nước):

Trường Đại học Việt Đức, Bình Dương (ngành Cơ Điện tử và Công nghệ Cảm biến, hợp tác với Đại học Khoa học ứng dụng Karlsruhe, CHLB Đức).

d) Đối tượng khác ☐ ;

3.2. Tiếng Anh:

✓ TOEIC 740/990 do IIG Vietnam cấp ngày 15/8/2011.

4. Hướng dẫn NCS, HVCH/CK2/BSNT đã được cấp bằng/có quyết định cấp bằng:

TT	Họ tên NCS hoặc HVCH/CK2/BSNT	Đối tượng		Trách nhiệm hướng dẫn		Thời gian hướng dẫn từ đến	Cơ sở đào tạo	Năm được cấp bằng/có quyết định cấp bằng
		NCS	HVCH/CK2/BSNT	Chính	Phụ			
1	Phan Hoàng An		x	x (*)		1/12/2017 – 1/6/2018	ĐH Việt Đức, Bình Dương	2018
2	Tạ Đức Huy		x	x (*)		30/5/2017 – 30/11/2018	ĐH Việt Đức, Bình Dương	2019
3	Nguyễn Mai Minh Tú		x	x (*)		30/5/2017 – 30/11/2018	ĐH Việt Đức, Bình Dương	2019
4	Lê Đại Hiệp		x	x (*)		8/5/2018 – 8/11/2018	ĐH Việt Đức, Bình Dương	2019

5. Biên soạn sách phục vụ đào tạo từ trình độ đại học trở lên:

TT	Tên sách	Loại sách (CK, GT, TK, HD)	Nhà xuất bản và năm xuất bản	Số tác giả	Viết MM hoặc CB, phản biên soạn	Xác nhận của CS GDDH (Số văn bản xác nhận sử dụng sách)
TRƯỚC KHI BẢO VỆ LUẬN ÁN TIẾN SĨ						
1	Smart Materials Actuators: Recent Advances in Characterization and Applications	CK	NXB: Nova Science Publishers, Incorporated, 2015 ISBN: 1634825446, 9781634825443	3 (<i>Kruti Shah, Do Xuan Phu, Seung-Bok Choi</i>)	Chapter 1: Influence of particle shape on the rheological and mechanical properties of magnetorheological fluid with application to a small-sized damper Trang: 1-28	
SAU KHI BẢO VỆ LUẬN ÁN TIẾN SĨ						
2	Vibration Control Systems Utilizing Smart Materials Actuators	CK	NXB: Nova Science Publishers, Incorporated, 2016 ISBN: 1634851706, 9781634851701	2 (<i>Do Xuan Phu, Seung Bok Choi</i>)	Chapter 1: A new highloaded magnetorheological mount with three operation modes for vibration control of a ship engine Trang: 2-25	
3	Adaptive Robust Control System	CK	NXB: INTECH OPEN, 2017 ISBN: 978-953-51-3797-9	2 (<i>Do Xuan Phu, Ta Duc Huy, Seung Bok Choi</i>)	Chapter 1: Robust adaptive controls of a vehicle seat suspension system Trang: xuất bản trên mạng	
4	Smart Magnetorheological Materials – Material Characterization, Modeling and Applications	CK	NXB: IET (The Institute of Engineering and Technology, Anh Quốc), 2019 ISBN: 9781785617706	3 (<i>Do Xuan Phu, Le Dai Hiep, Seung Bok Choi</i>)	Chapter 3: A new novel of composite adaptive optimal control for mr damper system subjected to mixed disturbances Trang: 39-62	

Các chữ viết tắt: CK: sách chuyên khảo; GT: sách giáo trình; TK: sách tham khảo; HD: sách hướng dẫn; MM: viết một mình; CB: chủ biên; phần ứng biên soạn đánh dấu từ trang ...đến trang...(ví dụ: 15-56; 145-329).

6. Thực hiện nhiệm vụ khoa học và công nghệ đã nghiệm thu:

TT	Tên nhiệm vụ khoa học và công nghệ (chương trình, dự án, đề tài,...)	Trách nhiệm (CN, PCN, TK)	Mã số, cấp quản lý	Quyết định giao nhiệm vụ (số, ngày tháng)	Thời gian thực hiện (tháng, năm đến tháng, năm...)	Văn bản nghiệm thu (văn bản, số, ngày tháng, năm), xếp loại kết quả
1	Development of magneto-rheological fluid (MRF) based clutch for output torque control of AC motors	CN	107.01-2017.28	001/2018/HĐCN-ĐHVĐ (198/QĐ-HĐQL-NAFOSTED)	01/2018-12/2019	243/QĐ-HĐQL-NAFOSTED, ngày 30/11/2019. Đạt
2	Design of a new monitor for railroad based on wireless technology and obstruction to improve train safety	CN	B2018-VGU-07	011/2018/HĐCN-ĐHVĐ	1/2018-1/2019	35/QĐ-BGDĐT, ngày 13/01/2020 Đạt

- **Các chữ viết tắt:** CT: Chương trình; ĐT: Đề tài; CN: Chủ nhiệm; PCN: Phó chủ nhiệm; TK: Thư ký.

7. Kết quả nghiên cứu khoa học và công nghệ đã công bố (bài báo khoa học, sáng chế/giải pháp hữu ích, giải thưởng quốc gia/quốc tế)

(Tách thành 2 giai đoạn: Đối với ứng viên GS: trước khi được công nhận chức danh PGS và sau khi được công nhận chức danh PGS; Đối với ứng viên chức danh PGS: trước khi bảo vệ học vị TS và sau khi bảo vệ học vị TS)

7.1. Bài báo khoa học đã công bố

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Loại Tạp chí quốc tế uy tín: ISI, Scopus (IF, Qi)	Số lần trích dẫn (cả tự trích dẫn)	Tập/số	Trang	Năm công bố
TRƯỚC KHI BẢO VỆ LUẬN ÁN TIẾN SĨ								
A. TẠP CHÍ								
1	Optimal design of Magneto-rheological mount for ship engines: Maximum damping force	5 (Joon Hee Park, Do Xuan Phu , Nguyen Quoc Hung, Ok Hyun Kang, Seung Bok Choi)	<i>Transactions of the Korean Society for Noise and Vibration Engineering</i>	Tạp chí quốc tế , ISSN (online): 2287-5476 NXB: KSNVE	3	23(5)	472-478	2013
2	Optimal design of new Magneto-rheological mount for diesel engines of ships	4 (Xuan Phu Do , Joon Hee Park, Jae Kwan Woo, Seung Bok Choi)	<i>Transactions of the Korean Society for Noise and Vibration Engineering</i>	Tạp chí quốc tế , ISSN (online): 2287-5476 NXB: KSNVE	5	23(3)	209-217	2013
3	Development of high damping magneto-rheological mount for ship engines	5 (Nguyen Quoc Hung, Phu Xuan Do , Park Joon Hee, Choi Seung Bok, Kang Ok Hyun)	<i>Applied Mechanics and Materials</i>	Tạp chí quốc tế ISSN: 1662-7482 NXB: Transtech Publications	5	336-338	953-959	2013
4	Design of a novel adaptive fuzzy sliding mode controller and application for vibration control of magneto-rheological mount	4 (Do Xuan Phu , Nguyen Vien Quoc, Joon Hee Park, Seung Bok Choi)	<i>Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part C: Journal of Mechanical Engineering Science</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 1.359 Hạng: Q2 ISSN: 2041-2983 NXB: SAGE	33	228(13)	2285-2302	2014

5	Design of a new adaptive fuzzy controller and its implementation for the damping force control of a magneto-rheological damper	3 (<i>Do Xuan Phu, Kruti Shah, Seung Bok Choi</i>)	<i>Smart Mater. Struct.</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.543 Hạng: Q1 ISSN: 1361-665X NXB: IOP	34	23	065012	2014
6	Design of a new engine mount for vertical and horizontal vibration control using magneto-rheological fluid	4 (<i>D.X.Phu, S.B.Choi, Y.S.Lee, M.S.Han</i>)	<i>Smart Mater. Struct.</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.543 Hạng: Q1 ISSN: 1361-665X NXB: IOP	14	23	117001	2014
7	Brake performance of core-shell structured carbonyl iron/silica based magneto-rheological suspension	6 (<i>Phuong Bac Nguyen, Xuan Phu Do, Juncheol Jeon, Seung Bok Choi, Ying Dan Liu, Hyoung Jin Choi</i>)	<i>Journal of Magnetism and Magnetic Materials</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 2.683 Hạng: Q2 ISSN: 1873-4766 NXB: ELSEVIER	10	367	69-74	2014
8	A low sedimentation magneto-rheological fluid based on plate-like iron particles and verification using a damper test	5 (<i>Kruti Shah, Do Xuan Phu, Min Sang Seong, R V Upadhyay, Seung Bok Choi</i>)	<i>Smart Mater. Struct.</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.543 Hạng: Q1 ISSN: 1361-665X NXB: IOP	50	23	027001	2014
9	Rheological properties of bi-dispersed magneto-	3 (<i>Kruti Shah, Do Xuan Phu, Seung</i>	<i>Journal of Applied Physics</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 2.176	30	115	201390 7	2014

	rheological fluids based on plate-like iron particles with application to a small-sized damper	<i>Bok Choi)</i>		Hạng: Q2 ISSN: 1089-7550 NXB: AIP				
10	A new magneto-rheological mount featured by changeable damping gaps using a moved-plate valve structure	3 <i>(Do Xuan Phu, Kruti Shah and Seung-Bok Choi)</i>	Smart Mater. Struct.	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.543 Hạng: Q1 ISSN: 1361-665X NXB: IOP	17	23	125022	2014
11	Damping force tracking control of a magnetorheological damper using a new robust direct adaptive fuzzy controller	3 <i>(Do Xuan Phu, Kruti Shah, Seung Bok Choi)</i>	Shock and Vibration	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 1.857 Hạng: Q2 ISSN: 1875-9203 NXB: HINDAWI	21	947937	947937	2015
12	Vibration control of a ship engine system using high-load magneto-rheological mounts associated with a new indirect fuzzy sliding mode controller	2 <i>(Do Xuan Phu and Seung-Bok Choi)</i>	Smart Mater. Struct.	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.543 Hạng: Q1 ISSN: 1361-665X NXB: IOP	20	24	025009	2015
13	Magneto-rheology of carbonyl iron microsphere suspension with halloysite	5 <i>(Seung Hyuk Kwon; Cheng Hai Hong, H. J. Choi; Do</i>	Ind. Eng. Chem. Res	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.375 Hạng: Q1 ISSN: 1520-5045	5	54(16)	4655-4663	2015

	additive and its damping force characteristics	<i>Xuan Phu; Seung Bok Choi)</i>		NXB: ACS				
14	Design of a new adaptive fuzzy controller and its application to vibration control of vehicle seat installed with MR damper	3 (<i>Do Xuan Phu, Do Kyun Shin and Seung-Bok Choi)</i>)	<i>Smart Mater. Struct.</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.543 Hạng: Q1 ISSN: 1361-665X NXB: IOP	30	24(8)	085012	2015
15	High loaded mounts for vibration control using magneto-rheological fluids: review of design configuration	2 (<i>Do Xuan Phu, Seung Bok Choi)</i>)	<i>Shock and Vibration</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 1.857 Hạng: Q2 ISSN: 1875-9203 NXB: HINDAWI	17	915859	915859	2015

B. HỘI THẢO

16	Optimal design of a new magneto-rheological mount for diesel engines of ships	4 (<i>Xuan Phu Do, Joon Hee Park, Jae Kwan Woo, Seung Bok Choi)</i>)	Korean Society for Noise and Vibration Engineering Conference (Hàn Quốc)		5			2012
17	Optimal design of magneto-rheological mount for ship engines: maximum damping force	5 (<i>Joon Hee Park, Do Xuan Phu, Nguyen Quoc Hung, Ok Hyun Kang, Seung Bok Choi)</i>)	Korean Society for Noise and Vibration Engineering Conference (Hàn Quốc)		3			2013
18	Design and evaluation a multi-coil magneto-rheological	4 (<i>Do Xuan Phu, Joon Hee Park, Jae Kwan</i>	Korean Society for Noise and Vibration Engineering		1			2013

	damper for control vibration of washing machine	<i>Woo, Seung Bok Choi)</i>	Conference (Hàn Quốc)					
19	Optimal design of MR mount for ship engine considering saturation	5 (Do Xuan Phu , Joon Hee Park, Nguyen Quoc Hung, Seung Bok Choi, Ok Hyun Kang)	15th Asia Pacific Vibration Conference (Hàn Quốc)		0			2013
20	Optimal design of high damping force engine mount featuring hybrid MR valve structure	5 (Nguyen Quoc Hung , Do Xuan Phu, Joon Hee Park, Seung Bok Choi, Ok Hyun Kang)	15th Asia Pacific Vibration Conference (Hàn Quốc)		0			2013
21	Control performance evaluation of MR mounts for 4-supported medium speed diesel engine	3 (Joon Hee Park, Do Xuan Phu , Seung Bok Choi)	Korean Society for Noise and Vibration Engineering Conference (Hàn Quốc)		0			2013
22	Optimal design a new magneto-rheological mount using flexible valve-type structure	4 (Do Xuan Phu , Choi Seung Hyun, Kim Hwan Choong, Seung Bok Choi)	International Conference and Exhibition on New Actuators and Drive System (ACTUATOR, Đức)	Proceedings of 14th International Conference on New Actuators Bremen, Germany, 23 – 25 June 2014 ISBN: 978-3-933339-22-5	0			2014
23	Design of a new brake mount system considering vertical and horizontal	4 (Do Xuan Phu , Nguyen Quoc Hung, Joon Hee	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation	(Scopus index) Proceedings Volume 9057, Active and Passive Smart Structures	6			2014

	vibrations	<i>Park, Seung Bok Choi)</i>	and Health Monitoring (Mỹ)	and Integrated Systems 2014; 905700 (2014) ISBN: 9780819499837 NXB: SPIE				
24	A structure damage detection method based on wavelet analysis and type 2 fuzzy logic system	5 (<i>Sy Dzung Nguyen, Quang Thinh Tran, Kieu Nhi Ngo, Xuan Phu Do, Seung Bok Choi)</i>)	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 9057, Active and Passive Smart Structures and Integrated Systems 2014; 905727 (2014) ISBN: 9780819499837 NXB: SPIE	1			2014
25	A fuzzy sliding mode control of MR seat suspension with human body model	3 (<i>Do-Kyun Shin, Do Xuan Phu, and Seung-Bok Choi)</i>)	14th International Conference on Electrorheological Fluids and Magnetorheological Suspensions (ERM2014, Tây Ban Nha)		0			2014
26	New direct adaptive fuzzy controller and application for force control of MR damper	3 (<i>Do Xuan Phu, Seung Hyun Choi, Seung Bok Choi)</i>)	12th International Conference on Motion and Vibration (MOVIC2014, Nhật Bản)		0			2014
27	Vibration control of MR seat damper using a new adaptive fuzzy controller combining h-infinity and	3 (<i>Do Xuan Phu, Chang Hyun Cho and Seung-Bok Choi)</i>)	The 22nd International Congress on Sound and Vibration (ICSV22, Ý)		0			2015

	sliding mode algorithm							
28	Design and analysis of an innovative combined magneto-rheological damper-mount	3 (Do Xuan Phu , Chung Jye Ung, Seung Bok Choi)	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 9431, Active and Passive Smart Structures and Integrated Systems 2015; 943130 (2015) ISBN: 9781628415346 NXB: SPIE	2			2015
29	Optimization of new magnetorheological fluid mount for vibration control of start/stop engine mode	3 (Chung Jye Ung, Do Xuan Phu , Seung Bok Choi)	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 9431, Active and Passive Smart Structures and Integrated Systems 2015; 943110 (2015) ISBN: 9781628415346 NXB: SPIE	5			2015
30	Comparison of damping force performance of MR dampers featuring flow and shear modes	3 (Chung Jye Ung, Do Xuan Phu , Seung Bok Choi)	The 22nd International Congress on Sound and Vibration (ICSV22, Ý)		2			2015
31	Design of a new adaptive fuzzy sliding mode controller with application to vehicle seat MR damper for vibration control	3 (Do Xuan Phu , Jye Ung Chung, Seung Bok Choi)	Korean Society for Noise and Vibration Engineering Conference (Hàn Quốc)		0			2015
32	Performance comparison of shear mode	3 (Jye Ung Chung, Do	Korean Society for Noise and		0			2015

	MR damper and flow mode MR damper in same volume of MR fluid	Xuan Phu, Seung Bok Choi)	Vibration Engineering Conference (Hàn Quốc)					
SAU KHI BẢO VỆ LUẬN ÁN TIỀN SĨ								
A. TẠP CHÍ								
33	An adaptive fuzzy sliding mode control of MR seat suspension with human body model	3 (Do Kyun Shin, Do Xuan Phu , Choi Seung Bok)	Journal of Intelligent Material Systems and Structures	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 2.582 Hạng: Q1 ISSN: 1530-8138 NXB: SAGE	15	27(7)	925-934	2016
34	State-of-art on control schemes for application systems featuring magnetorheological fluids and magnetorheological elastomers	6 (Seung-Bok Choi, Weihua Li, Miao Yu, Jie Fu, Haiping Du, Do Xuan Phu)	Smart Mater. Struct.	Tạp chí quốc tế uy tín (SCI) Hệ số ảnh hưởng: 3.543 Hạng: Q1 ISSN: 1361-665X NXB: IOP	78	25	043001	2016
35	Vibration control of a vehicle's seat suspension featuring a magnetorheological damper based on a new adaptive fuzzy sliding mode controller	4 (Do Xuan Phu , Seung Bok Choi, Yang-Sub Lee, Moon-Sihk Han)	Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part D: Journal of Automobile Engineering	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 1.275 Hạng: Q2 ISSN: 2041-2991 NXB: SAGE	35	230(4)	437-458	2016
36	A new adaptive	3 (Do Xuan	Journal of Vibration	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE)	20	23(20)	3392-3413	2017

	hybrid controller for vibration control of a vehicle seat suspension featuring MR damper	Phu, Sang-Min Choi and Seung-Bok Choi)	and Control	Hệ số ảnh hưởng: 2.865 Hạng: Q1 ISSN: 1741-2986 NXB: SAGE				
37	A novel adaptive controller featuring inversely fuzzified values with application to vibration control of MR seat suspension system	3 (Do Xuan Phu, Nguyen Quoc Hung and Seung-Bok Choi)	Journal of Vibration and Control	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 2.865 Hạng: Q1 ISSN: 1741-2986 NXB: SAGE	14	24(21)	5000-5018	2018
38	A novel adaptive PID controller with application to vibration control of a semi-active vehicle seat suspension	3 (Do Xuan Phu, Jin Hee An, Seung Bok Choi)	Applied Sciences	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 2.217 Hạng: Q1 ISSN: 2076-3417 NXB: MDPI	21	7(10)	1055	2018
39	A new composite adaptive controller featuring the neural network and prescribed sliding surface with application to vibration control	4 (Do Xuan Phu, Ta Duc Huy, Van Mien, Seung Bok Choi)	Mechanical Systems and Signal Processing	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 5.005 Hạng: Q1 ISSN: 0888-3270 NXB: ELSEVIER	15	107	409-428	2018
40	Dynamic analysis of knee-	4 (Long Mai Bui Quoc,	Science and Technology Development	Tạp chí quốc tế (trong nước) ISSN: 1859-0128	2	21(1)	2-14	2018

	exoskeleton and its implementation to design of magneto-rheological damper	<i>Chi Van Le, Thang Le Huy Tran, Do Xuan Phu</i>	<i>Journal</i>	NXB: VNUHCM				
41	New hybrid optimal controller applied to a vibration control system subjected to severe disturbance	3 <i>(Do Xuan Phu, Nguyen Quoc Hung, Seung Bok Choi)</i>	<i>Mechanical Systems and Signal Processing</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 5.005 Hạng: Q1 ISSN: 0888-3270 NXB: ELSEVIER	3	124	408-423	2019
42	Magneto-rheological fluid based actuators reported in 2013-2018: mini-review and comment on structural configurations	2 <i>(Do Xuan Phu, Seung Bok Choi)</i>	<i>Frontiers in Materials: Smart Materials</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 2.689 Hạng: Q2 ISSN: 2296-8016 NXB: FRONTIERS	5	2019	(https://doi.org/10.3389/fmats.2019.00019)	2019
43	Design and analysis of a new tactile device featuring magneto-rheological fluid in control force of robotic surgery	2 <i>(Le Tran Huy Thang, Do Xuan Phu)</i>	<i>Science and Technology Development Journal</i>	Tạp chí quốc tế (trong nước) ISSN: 1859-0128 NXB: VNUHCM	0	22(2)	264-274	2019
44	A new adaptive fuzzy PID controller based on Riccati-like equation with application to vibration	2 <i>(Do Xuan Phu, Seung Bok Choi)</i>	<i>Applied Sciences</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 2.217 Hạng: Q1 ISSN: 2076-3417 NXB: MDPI	4	9(21)	4540	2019

	control of vehicle seat suspension							
45	A novel adaptive gain of optimal sliding mode controller for linear time-varying systems	3 (<i>Do Xuan Phu, Van Mien, Seung Bok Choi</i>)	<i>Applied Sciences</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 2.217 Hạng: Q1 ISSN: 2076-3417 NXB: MDPI	0	9(23)	5050	2019
46	Self-tuning fuzzy PID-nonsingular fast terminal sliding mode control for robust fault tolerant control of robot manipulators	3 (<i>Van Mien, Do Xuan Phu, Michalis Mavrovouni otis</i>)	<i>ISA Transactions</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 4.343 Hạng: Q1 ISSN: 0019-0578 NXB: ELSEVIER	8	96	60-68	2020
47	Optimal adaptive neural PI full-order sliding mode control for robust fault tolerant control of uncertain nonlinear system	2 (<i>Van Mien, Do Xuan Phu</i>)	<i>European Journal of Control</i>	Tạp chí quốc tế uy tín (SCIE) Hệ số ảnh hưởng: 1.549 Hạng: Q1 ISSN: 0947-3580 NXB: ELSEVIER	0	Đang xuất bản	Đang xuất bản	2020
B. HỘI THẢO								
48	Design of magneto-rheological mount for a cabin of heavy equipment vehicles	3 (<i>Soon Yong Yang, Do Xuan Phu, Seung Bok Choi</i>)	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 9799, Active and Passive Smart Structures and Integrated Systems 2016; 97992S (2016) ISBN:	4			2016

				9781510600409 NXB: SPIE				
49	Analysis and summarization of a mechanism featuring variable stiffness	3 <i>(Do Xuan Phu, Nguyen Quoc Hung, Ta Duc Huy)</i>	International Conference on Advances in Computational Mechanics (ACOME, Việt Nam)	(Scopus index, Hạng tạp chí quốc tế: Q4) Proceedings of the International Conference on Advances in Computational Mechanics 2017 ISBN: 978-981-10-7148-5 NXB: SPRINGER	0		977-99	2017
50	Design of a new inside multi-coils clutch for knee-exoskeleton structure based on helmholtz phenomenon and magneto-rheological fluid	4 <i>(Do Xuan Phu, Ta Duc Huy, Le Tran Huy Thang, Seung-Bok Choi)</i>	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 10598, Sensors and Smart Structures Technologies for Civil, Mechanical, and Aerospace Systems 2018; 105983M (2018) ISBN: 9781510616929 NXB: SPIE	4			2018
51	Design of a new exoskeleton based on the combination of two magneto-rheological damper	4 <i>(Do Xuan Phu, Mai Bui Quoc Long, Seung-Bok Choi, Nguyen Quoc Hung)</i>	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 10598, Sensors and Smart Structures Technologies for Civil, Mechanical, and Aerospace Systems 2018; 105983M (2018) ISBN: 9781510616929 NXB: SPIE	2			2018
52	Design of a novel adaptive prescribed controller for	4 <i>(Do Xuan Phu, Ta Duc Huy, Le</i>	The first International Conference on Material,	Proceedings the first international conference on material, machines	0			2018

	MR suspension	<i>Tran Huy Thang, Mai Bui Quoc Long)</i>	Machines and Methods for Sustainable Development (Việt Nam)	and methods for sustainable development (Research development in industrial material, machining and methods toward sustainability) 2018 IBSN: 978-604-95-0502-7 NXB: BACH KHOA				
53	Design of a novel magnetorheological damper for exoskeleton suspension	4 <i>(Do Xuan Phu, Mai Bui Quoc Long, Ta Duc Huy, Le Dai Hiep)</i>	The first International Conference on Material, Machines and Methods for Sustainable Development (Việt Nam)	Proceedings the first international conference on material, machines and methods for sustainable development (Research development in industrial material, machining and methods toward sustainability) 2018 IBSN: 978-604-95-0502-7 NXB: BACH KHOA	0			2018
54	A new novel magnetic damper using flexible gap for knee exoskeleton suspension	3 <i>(Le Dai Hiep, Nguyen Quoc Hung, Do Xuan Phu)</i>	The first International Conference on Material, Machines and Methods for Sustainable Development (Việt Nam)	Proceedings the first international conference on material, machines and methods for sustainable development (Research development in industrial material, machining and methods toward sustainability) 2018	0			2018

				ISBN: 978-604-95-0502-7 NXB: BACH KHOA				
55	An implementation of neuro-fuzzy system for gait analysis in a smart insole of exoskeleton	3 (Do Xuan Phu, Ta Duc Huy, Tran Hoang Ha)	The 4 th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (Việt Nam)	Proceedings the 4 th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD) 2018 ISBN: 978-1-5386-5126-1 (IEEE Xplore)	0			2018
56	Design of a new magneto-rheological pressure seal for rotary shaft	4 (Do Xuan Phu, Mai Bui Quoc Long, Byung Hyuk Kang, Seung Bok Choi)	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 10598, Sensors and Smart Structures Technologies for Civil, Mechanical, and Aerospace Systems 2019; 109702M (2019) ISBN: 9781510616929 NXB: SPIE	0			2019
57	A new magneto-rheological skin for controlling pressure of haptic devices	4 (Do Xuan Phu, Le Tran Huy Thang, Byung Hyuk Kang, Seung Bok Choi)	SPIE Smart Structures and Materials + Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	(Scopus index) Proceedings Volume 10598, Sensors and Smart Structures Technologies for Civil, Mechanical, and Aerospace Systems 2019; 109702M (2019) ISBN: 9781510616929 NXB: SPIE	0			2019
58	Design of a new magneto-rheological	4 (Do Xuan Phu, Mai	SPIE Smart Structures and Materials	(Scopus index) Proceedings Volume 10598,	1			2019

	damper featuring a hybrid type of piston for lower limb exoskeleton	<i>Bui Quoc Long, Byung Hyuk Kang, Seung Bok Choi</i>	+ Non-destructive Evaluation and Health Monitoring (Mỹ)	Sensors and Smart Structures Technologies for Civil, Mechanical, and Aerospace Systems 2019; 109702M (2019) ISBN: 9781510616929 NXB: SPIE				
59	A new gain choice for optimal control using Bolza-Meyer criterion for improve performance system	2 <i>(Le Dai Hiep, Do Xuan Phu)</i>	The 2 nd International Conference on Intelligent Autonomous System (Singapore)	(Scopus index) ICoIAS's 2019 Conference Proceedings ISBN: 978-1-5386-6329-5 NXB: IEEE Xplore	0			2019
60	A new novel exponential optimal sliding mode control and its application for lower-limb exoskeleton	2 <i>(Nguyen Quoc Van, Do Xuan Phu)</i>	2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE) (Vietnam)	(Scopus index) ICSSE's 2019 Conference Proceedings ISBN: 978-1-7281-0525-3 NXB: IEEE Xplore	1			2019
61	A new novel fractional optimal sliding mode control for lower-limb exoskeleton	3 <i>(Do Xuan Phu ; Tran Quang Nhu ; Nguyen Duc Thinh)</i>	2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE) (Vietnam)	(Scopus index) ICSSE's 2019 Conference Proceedings ISBN: 978-1-7281-0525-3 NXB: IEEE Xplore	0			2019
62	Study on modelling of a DC coaxial motor in marine applications	4 <i>(Nguyen Duc Thinh ; Duong Ngoc Quan ; Nguyen Tan Tien ; Do Xuan Phu)</i>	2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE) (Vietnam)	(Scopus index) ICSSE's 2019 Conference Proceedings ISBN: 978-1-7281-0525-3 NXB: IEEE Xplore	0			2019
63	A new optimal control with	1 <i>(Do Xuan Phu)</i>	The 3 rd International	(Scopus index) ICoIAS's 2020	0			2020

	adjustable gains for nonlinear systems	Phu)	Conference on Intelligent Autonomous System (Singapore)	Conference Proceedings ISBN: 978-1-7281-6078-8 NXB: IEEE Xplore				
--	--	-------------	---	---	--	--	--	--

- Trong đó, số lượng bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học quốc tế uy tín mà UV là tác giả chính **trước** khi được cấp bằng TS: **08 bài**.

- Trong đó, số lượng bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học quốc tế uy tín mà UV là tác giả chính **sau** khi được cấp bằng TS: **09 bài**.

7.2. Bảng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích:

TT	Tên bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích	Tên cơ quan cấp	Ngày tháng năm cấp	Tác giả chính/ đồng tác giả	Số tác giả
TRƯỚC KHI BẢO VỆ LUẬN ÁN TIẾN SĨ					
1	Top bracing for ship engine using flow mode and sfear mode of magneto-rheological fluid MS: 10-2014-0045586	Hàn Quốc	2014	Đồng tác giả	4 (Seung Bok Choi, Jun Cheol Jeon, Jin Hyuk Park, Do Xuan Phu)
2	Top bracing for ship engine using flow mode, shear mode and squeeze mode of magneto-rheological fluid MS: 10-2014-0045587	Hàn Quốc	2014	Đồng tác giả	4 (Seung Bok Choi, Jun Cheol Jeon, Jin Hyuk Park, Do Xuan Phu)
3	Top bracing for ship engine using flow mode and shear mode of magneto-rheological fluid MS: 10-2014-0045588	Hàn Quốc	2014	Đồng tác giả	4 (Seung Bok Choi, Jun Cheol Jeon, Jin Hyuk Park, Do Xuan Phu)

- Trong đó, các số TT của bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích được cấp **trước** khi được cấp bằng TS: 03 bằng.
- Trong đó, các số TT của bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích được cấp **sau** khi được cấp bằng TS: 0

7.3. Giải thưởng quốc gia, quốc tế (Tên giải thưởng, quyết định trao giải thưởng,...)

TT	Tên giải thưởng	Cơ quan/tổ chức ra quyết định	Số quyết định và ngày tháng năm cấp	Số tác giả
1	Bài báo hội nghị xuất sắc Tên bài báo: <i>Optimal design of a new magneto-rheological mount for diesel engines of ship</i> , nhóm tác giả: Do Xuan Phu , Joon Hee Park, Jae Kwan Woo, Seung Bok Choi	Korean Society for Noise and Vibration Engineering	2012	4
2	Bài báo hội nghị xuất sắc Tên bài báo: <i>Optimal design of magnetorheological mount for ship engines: maximum damping force</i> , nhóm tác giả: Joon Hee Park, Do Xuan Phu , Nguyen Quoc Hung, Ok Hyun Kang, Seung Bok Choi	Korean Society for Noise and Vibration Engineering	2013	5
3	Phản biện xuất sắc	Tạp chí chuyên ngành <i>Smart Materials and Structures</i> , nhà xuất bản IOP, Anh Quốc (nhóm ISI, hạng 1, hệ số ảnh hưởng 3.543)	2017	1
4	Phản biện xuất sắc	Tạp chí chuyên ngành <i>Smart Materials and Structures</i> , nhà xuất bản IOP, Anh Quốc (nhóm ISI, hạng 1, hệ số ảnh hưởng 3.543)	2018	1

5	Nghiên cứu viên xuất sắc	Trường Đại học Việt Đức, Bình Dương	2018	1
6	Nghiên cứu viên xuất sắc	Trường Đại học Việt Đức, Bình Dương	2019	1

- Trong đó, các số TT giải thưởng quốc gia, quốc tế trước khi được cấp bằng TS: 02
- Trong đó, các số TT giải thưởng quốc gia, quốc tế sau khi được cấp bằng TS: 02

8. Chủ trì hoặc tham gia xây dựng, phát triển chương trình đào tạo hoặc chương trình nghiên cứu, ứng dụng khoa học công nghệ của cơ sở giáo dục đại học:

Ứng viên có tham gia xây dựng chương trình đào tạo mới với vai trò người chỉnh sửa và bổ sung chính cho chương trình cao học Cơ Điện tử và Kỹ thuật hệ thống Cảm biến trong tháng 3 năm 2019 giữa phía Đức và Việt Nam, thực hiện Việt Nam hóa chương trình chuyển giao từ phía Đức. Tất cả các môn học đều được ứng viên xem lại và cải tiến nội dung cho phù hợp định hướng phát triển kinh tế của nước ta và theo tiêu chuẩn phía Đức.

9. Các tiêu chuẩn còn thiếu so với quy định cần được thay thế bằng bài báo khoa học quốc tế uy tín:

a) Thời gian được bổ nhiệm PGS

Được bổ nhiệm PGS chưa đủ 3 năm, còn thiếu (số lượng năm, tháng):

b) Hoạt động đào tạo

- Thâm niên đào tạo chưa đủ 6 năm, còn thiếu (số lượng năm, tháng): **1 năm 5 tháng**.

- Giờ giảng dạy:

+ Giờ giảng dạy trực tiếp trên lớp không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu):

+ Giờ chuẩn giảng dạy không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu):

- Hướng dẫn chính NCS/HVCH,CK2/BSNT:

+ Đã hướng dẫn chính 01 NCS đã có Quyết định cấp bằng TS (UV chức danh GS) ☐

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 NCS được cấp bằng TS bị thiếu:

+ Đã hướng dẫn chính 01 HVCH/CK2/BSNT đã có Quyết định cấp bằng ThS/CK2/BSNT (UV chức danh PGS)

Đề xuất CTKH ☐ để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 HVCH/CK2/BSNT được cấp bằng ThS/CK2/BSNT bị thiếu:

c) Nghiên cứu khoa học

- Đã chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ (UV chức danh GS) ☐

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ bị thiếu:
.....

- Đã chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở (UV chức danh PGS) ☐

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở bị thiếu:
.....

- Không đủ số CTKH là tác giả chính:

+ Đối với ứng viên chức danh GS, đã công bố được: 03 CTKH ; 04 ☐ CTKH ☐

Đề xuất sách CK/chương sách XB quốc tế thay thế cho việc UV không đủ 05 CTKH là tác giả chính theo quy định:

+ Đối với ứng viên chức danh PGS, đã công bố được: 02 CTKH ☐

Đề xuất sách CK/chương sách XB quốc tế thay thế cho việc UV không đủ 03 CTKH là tác giả chính theo quy định:

(*) Các công trình khoa học thay thế không được tính vào tổng điểm.

C. CAM ĐOAN CỦA NGƯỜI ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN CHỨC DANH:

Tôi cam đoan những điều khai trên là đúng, nếu sai tôi xin chịu trách nhiệm trước pháp luật.

Bình Dương, ngày 3 tháng 6 năm 2020

Người đăng ký

(Ghi rõ họ tên, ký tên)



Ts. Đỗ Xuân Phú