

**CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM**  
**Độc lập - Tự do - Hạnh phúc**

**BẢN ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN**

**CHỨC DANH: PHÓ GIÁO SU**

**Mã hồ sơ: .....**



(Nội dung đúng ở ô nào thì đánh dấu vào ô đó: ; Nội dung không đúng thì để trống: )

Đối tượng đăng ký: Giảng viên  ; Giảng viên thỉnh giảng

Ngành: Cơ khí; Chuyên ngành: Cơ khí chế tạo máy

**A. THÔNG TIN CÁ NHÂN**

1. Họ và tên người đăng ký: Lê Thế Truyền

2. Ngày tháng năm sinh: 18-10-1970; Nam  Nữ  ; Quốc tịch: Việt nam;

Dân tộc: Kinh;

Tôn giáo: Không

3. Đảng viên Đảng Cộng sản Việt Nam:

4. Quê quán (xã/phường, huyện/quận, tỉnh/thành phố): Xã Nhơn Phúc, Thị xã An Nhơn, Tỉnh Bình Định

5. Nơi đăng ký hộ khẩu thường trú (số nhà, phố, phường, quận, thành phố hoặc xã, huyện, tỉnh:

33 Đường số 10, Khu dân cư Hương Lộ 5, Phường An Lạc, Quận Bình Tân, Thành phố Hồ Chí Minh

6. Địa chỉ liên hệ (ghi rõ, đầy đủ để liên hệ được qua Bru điện): 33 Đường số 10, Khu dân cư Hương Lộ 5, Phường An Lạc, Quận Bình Tân, Thành phố Hồ Chí Minh

Điện thoại nhà riêng:.....; Điện thoại di động: 0909757089; E-mail:truyenlt@hufi.edu.vn

7. Quá trình công tác (công việc, chức vụ, cơ quan):

Từ năm 1997 đến năm 2006: Giảng viên, Trung tâm Đào tạo Bảo dưỡng Công nghiệp, Trường Đại học Bách Khoa – Đại học Quốc gia thành phố Hồ Chí Minh.

Từ năm 2007-2011: Nghiên cứu sinh tại Trường Đại học Ulsan, Hàn quốc.

Từ năm 01/2012-12/2012: Nghiên cứu viên tại Trường Đại học Ulsan, Hàn quốc

*Ban hành kèm theo Công văn số 78/HĐGSNN ngày 29/5/2020 của Chủ tịch HĐGSNN*

Từ năm 2013-2016: Giảng viên, Trung tâm Đào tạo Bảo dưỡng Công nghiệp, Trường Đại học Bách Khoa – Đại học Quốc gia thành phố Hồ Chí Minh; Tham gia giảng dạy tại Trường Đại học Công Nghiệp Thực Phẩm TP. HCM; Tham gia giảng dạy tại Trường Đại học Công Nghiệp TP. HCM.

Từ năm 2017 đến nay: Giảng viên, Trưởng bộ môn, Khoa Công nghệ Cơ khí, Trường Đại học Công nghiệp Thực phẩm thành phố Hồ Chí Minh

Chức vụ: Hiện nay: Trưởng bộ môn; Chức vụ cao nhất đã qua: Trưởng bộ môn

Cơ quan công tác hiện nay: Trường Đại học Công nghiệp Thực phẩm thành phố Hồ Chí Minh

Địa chỉ cơ quan: 140 Lê Trọng Tấn, Phường Tây Thạnh, Quận Tân Phú, Tp. Hồ Chí Minh

Điện thoại cơ quan .....

Thỉnh giảng tại cơ sở giáo dục đại học (nếu có): .....

Cơ quan công tác hiện nay: .....

Địa chỉ cơ quan: .....

Điện thoại cơ quan:.....

Thỉnh giảng tại cơ sở giáo dục đại học (nếu có): .....

8. Đã nghỉ hưu từ tháng .....năm .....

Nơi làm việc sau khi nghỉ hưu (nếu có): .....

Tên cơ sở giáo dục đại học nơi hợp đồng thỉnh giảng 3 năm cuối (tính đến thời điểm hết hạn nộp hồ sơ): .....

9. Trình độ đào tạo:

- Được cấp bằng ĐH ngày 05 tháng 09 năm 1996, ngành: Chế tạo máy, chuyên ngành: Máy nâng chuyên, làm đường và xây dựng.

Nơi cấp bằng ĐH (trường, nước): Trường Đại học Kỹ thuật Sofia - Bulgaria

- Được cấp bằng ThS ngày 04 tháng 04 năm 2005, ngành: Kỹ thuật cơ khí, chuyên ngành: Cơ khí chế tạo máy

Nơi cấp bằng ThS (trường, nước): Trường Đại học Bách Khoa – Đại học Quốc gia thành phố Hồ Chí Minh, Việt Nam

- Được cấp bằng TS ngày 18 tháng 02 năm 2011, ngành: Kỹ thuật cơ khí và Ô tô, chuyên ngành: Hệ thống vi cơ điện tử

Nơi cấp bằng TS (trường, nước): Đại học Ulsan, Hàn quốc

- Được cấp bằng TSKH ngày ... tháng ... năm ..., ngành: ....., chuyên ngành: .....

Nơi cấp bằng TSKH (trường, nước): Trường Đại học Ulsan – Hàn Quốc

10. Đã được bổ nhiệm/công nhận chức danh PGS ngày ..... tháng ..... năm ..... , ngành: .....

11. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh PGS tại HĐGS cơ sở: Trường Đại học Công nghiệp Thực phẩm TP. HCM

12. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh PGS tại HĐGS ngành, liên ngành: Cơ khí-Động lực

13. Các hướng nghiên cứu chủ yếu:

- Hệ thống nâng không tiếp xúc tĩnh điện:

Các hệ thống nâng không tiếp xúc nhờ lực tĩnh điện được sử dụng rộng rãi trong các môi trường đặc biệt nhằm tránh các vấn đề gây ra do ma sát, mài mòn hoặc bôi trơn. Đặc biệt, các vật liệu khác nhau như vật liệu dẫn điện, bán dẫn và vật liệu cách điện đều có thể được nâng trong hệ thống nâng tĩnh điện, điều này khác biệt với hệ thống nâng từ tính là chỉ nâng được các vật liệu từ tính. Những ưu điểm này làm cho hệ thống nâng tĩnh điện trở nên hữu ích trong các hệ nâng không tiếp xúc và vận chuyển các tấm silicon, đĩa nhôm (HDD), vật liệu kính dùng trong ngành công nghiệp sản xuất thiết bị bán dẫn, các ứng dụng trong không gian, microbearings, cũng như trong các quá trình xử lý vật liệu như: gia nhiệt, phân tích cấu trúc và thành phần vật liệu mà điều kiện yêu cầu là không được tiếp xúc trực tiếp. Hệ thống nâng tĩnh điện cũng là một giải pháp tốt cho nhiều ứng dụng khác như thao tác và vận chuyển các vật thể có kích thước cỡ micro, mà nó là công nghệ quan trọng để lắp ráp các hệ thống micro. Ngoài ra, hệ thống nâng tĩnh điện đã được sử dụng thành công trong hệ thống vi cơ điện tử (MEMS) vì nó có thể khắc phục những hạn chế cơ bản liên quan đến sự thống trị của lực ma sát trong hệ cơ khí có kích thước cỡ micro. Hướng nghiên cứu của ứng viên trong lĩnh vực này là nghiên cứu và phát triển các hệ thống nâng tĩnh điện có giá thành thấp nhưng hiệu quả và có tính ứng dụng cao. Hệ thống nâng tĩnh điện trong hướng nghiên cứu này đã từng bước được nâng cấp và hoàn thiện bởi các nghiên cứu của ứng viên và cộng sự. Ứng viên đã công bố nhiều công trình khoa học liên quan đến hướng nghiên cứu này trên nhiều tạp chí ISI uy tín.

- Hệ thống cơ khí chính xác:

Các thiết bị siêu định vị thực hiện các khoảng dịch chuyển có kích thước nano và micro có vai trò rất quan trọng trong nhiều ứng dụng như: kính hiển vi độ phân giải cao, lắp ráp các hệ vi cơ, thao tác và xử lý tế bào vi sinh.... Hiện tại, thiết bị siêu định vị và ứng dụng của chúng vẫn còn nhiều khu vực tiềm năng thu hút các nhà nghiên cứu vì nó có thể cung cấp độ phân giải cỡ nano và micro và hành trình dịch chuyển là không có giới hạn. Trong các thiết bị đó, chuyển động của bộ phận truyền động thường đạt được bởi các vật liệu áp điện (piezoelectric) vì chúng cung cấp độ phân giải cao, lực tạo ra lớn và có tốc độ đáp ứng cao. Tuy nhiên, khoảng dịch của bộ truyền động áp điện là cực kỳ nhỏ và chúng không phù hợp để đáp ứng các yêu cầu chung cho cơ cấu chấp hành nếu nó không được kết hợp với các bộ phận khác. Hướng nghiên cứu của ứng viên là nghiên cứu đề xuất các thiết bị định vị micro dạng quay mới, trong đó chuyển động quay của bộ phận công tác (end-effector) được tạo ra bởi nguyên lý truyền động ma sát dính-trượt (stick-slip friction). Hai piezo được sử dụng làm nguồn truyền động. Ứng viên đã hoàn thành một nghiên cứu hoàn chỉnh về một thiết bị quay micro bao gồm thiết kế, phân tích phần tử hữu hạn, chế tạo, thiết lập mô hình động học, mô phỏng và thực nghiệm và đã công bố nghiên cứu này trên tạp chí ISI uy tín. Hướng nghiên cứu này mở ra nhiều ứng dụng tiềm năng trong lĩnh vực cơ khí micro và nano.

14. Kết quả đào tạo và nghiên cứu khoa học:

- Đã hướng dẫn (số lượng) ..... NCS bảo vệ thành công luận án TS;

- Đã hướng dẫn (số lượng) 05 HVCH/CK2/BSNT bảo vệ thành công luận văn ThS/CK2/BSNT (ứng viên chức danh GS không cần kê khai);

Ban hành kèm theo Công văn số 78/HĐGSNN ngày 29/5/2020 của Chủ tịch HĐGSNN

- Đã hoàn thành đề tài NCKH từ cấp cơ sở trở lên: số lượng **02**, trong đó **01** cấp bộ và **01** cấp cơ sở;

- Đã công bố (số lượng) **24** bài báo KH, trong đó **15** bài báo KH trên tạp chí quốc tế có uy tín;

- Đã được cấp (số lượng) ..... bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích;

- Số lượng sách đã xuất bản **01**, trong đó **01** thuộc nhà xuất bản có uy tín;

- Số lượng tác phẩm nghệ thuật, thành tích thể dục, thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế: .....

15. Khen thưởng (các huân chương, huy chương, danh hiệu): .....

16. Kỷ luật (hình thức từ khiển trách trở lên, cấp ra quyết định, số quyết định và thời hạn hiệu lực của quyết định): Không.

## **B. TỰ KHAI THEO TIÊU CHUẨN CHỨC DANH GIÁO SU/PHÓ GIÁO SU'**

1. Tự đánh giá về tiêu chuẩn và nhiệm vụ của nhà giáo:

- Không vi phạm đạo đức nhà giáo, trung thực, khách quan trong đào tạo và nghiên cứu khoa học.

- Hoàn thành đủ số giờ chuẩn theo qui định hiện hành, biên soạn sách phục vụ đào tạo.

- Chủ trì xây dựng chương trình đào tạo đại học ngành công nghệ chế tạo máy, ngành công nghệ kỹ thuật Cơ điện tử.

- Chủ nhiệm ngành đào tạo trình độ thạc sĩ ngành Kỹ thuật cơ khí

- Đã hướng dẫn 05 học viên cao học bảo vệ thành công luận văn thạc sĩ.

- Đã hoàn thành 01 đề tài NCKH cấp Bộ và 01 đề tài NCKH cấp cơ sở.

- Biên soạn 01 tài liệu phục vụ giảng dạy (viết một mình).

- Đã công bố 24 bài báo KH, trong đó là tác giả chính của 13 bài báo KH quốc tế uy tín.

2. Thời gian tham gia đào tạo, bồi dưỡng từ trình độ đại học trở lên (\*):

- Tổng số 7 năm.

- Khai cụ thể ít nhất 6 năm học, trong đó có 3 năm học cuối tính đến ngày hết hạn nộp hồ sơ

TT	Năm học	Số lượng NCS đã hướng dẫn		Số lượng ThS/CK2/BSNT đã hướng dẫn	Số đề án, khóa luận tốt nghiệp ĐH đã HD	Số lượng giờ giảng dạy trực tiếp trên lớp		Tổng số giờ giảng trực tiếp/giờ quy đổi/Số giờ định mức
		Chính	Phụ			ĐH	SDH	
1	2013-2014			0		228	0	228/409/280
2	2014-2015			1		298	0	298/390,2/280
3	2015-2016			0		327	0	327/482,2/270
4	2016-2017			1		340	0	340/382/270

3 năm học cuối								
5	2017-2018			0	10	420	75	495/534,5/216
6	2018-2019			3	12	525	90	615/888,8/216
7	2019-2020			0		264	0	264/469,5/216

(\*) - Trước ngày 25/3/2015, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Quyết định số 64/2008/QĐ-BGDĐT ngày 28/11/2008, được sửa đổi bổ sung bởi Thông tư số 36/2010/TT-BGDĐT ngày 15/12/2010 và Thông tư số 18/2012/TT-BGDĐT ngày 31/5/2012 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

- Từ 25/3/2015 đến nay, theo Quy định chế độ làm việc đối với giảng viên ban hành kèm theo Thông tư số 47/2014/TT-BGDĐT ngày 31/12/2014 của Bộ trưởng Bộ GD&ĐT.

### 3. Ngoại ngữ:

#### 3.1. Ngoại ngữ thành thạo phục vụ chuyên môn: Tiếng Anh

a) Được đào tạo ở nước ngoài  :

- Học ĐH ; Tại nước: Bulgari, Từ năm 1989 đến năm 1996.

- Bảo vệ luận văn ThS  hoặc luận án TS  hoặc TSKH ; Tại nước: Hàn Quốc năm 2011

b) Được đào tạo ngoại ngữ trong nước  :

- Trường ĐH cấp bằng tốt nghiệp ĐH ngoại ngữ: .....số bằng: .....; năm cấp:.....

c) Giảng dạy bằng tiếng nước ngoài :

- Giảng dạy bằng ngoại ngữ : .....

- Nơi giảng dạy (cơ sở đào tạo, nước): .....

d) Đối tượng khác  ; Diễn giải: .....

3.2. Tiếng Anh (văn bằng, chứng chỉ): .....

3.2. Tiếng Anh (văn bằng, chứng chỉ): .....

#### 4. Hướng dẫn NCS, HVCH/CK2/BSNT đã được cấp bằng/có quyết định cấp bằng

TT	Họ tên NCS hoặc HVCH/CK2/BSNT	Đối tượng		Trách nhiệm hướng dẫn		Thời gian hướng dẫn từ ... đến ...	Cơ sở đào tạo	Ngày, tháng, năm được cấp bằng/có quyết định cấp bằng
		NCS	HVCH/CK2/BSNT	Chính	Phụ			
1	Nguyễn Tấn Thành		x	x		2014-2015	ĐHBK TP. HCM	02/11/2015
2	Phạm Văn Hội		x	x		2015-2016	ĐHBK TP. HCM	08/11/2017
3	Nguyễn Vũ Linh		x	x		2018-2019	CNTP TP. HCM	25/12/2019

Ban hành kèm theo Công văn số 78/HĐGSNN ngày 29/5/2020 của Chủ tịch HĐGSNN

4	Ngô Hoài Quang Trung		x	x		2018-2019	CNTP TP. HCM	25/12/2019
5	Nguyễn Hữu Tài		x	x		2018-2019	CNTP TP. HCM	25/12/2019

**Ghi chú:** Ứng viên chức danh GS chỉ kê khai thông tin về hướng dẫn NCS.

5. Biên soạn sách phục vụ đào tạo từ trình độ đại học trở lên

- Sau khi bảo vệ luận án Tiến sĩ:

TT	Tên sách	Loại sách (CK, GT, TK, HD)	Nhà xuất bản và năm xuất bản	Số tác giả	Chủ biên	Phản biên soạn (từ trang ... đến trang)	Xác nhận của cơ sở GDDH (số văn bản xác nhận sử dụng sách)
	Công nghệ Thủy lực	TK	NXB ĐHQG TP. HCM, 2018	01	x	Toàn bộ	Xác nhận của trường ĐHBK TP HCM (733/QĐ- ĐHBK1-TV)

Trong đó, số lượng (ghi rõ các số TT) sách chuyên khảo do nhà xuất bản có uy tín xuất bản và chương sách do nhà xuất bản có uy tín trên thế giới xuất bản sau PGS/TS: .....

**Lưu ý:**

- Tách thành 2 giai đoạn: Trước và sau khi bảo vệ luận án TS đối với ứng viên chức danh PGS; trước và sau khi được công nhận chức danh PGS đối với ứng viên chức danh GS;

- Chỉ kê khai các sách được phép xuất bản (Giấy phép XB/Quyết định xuất bản/số xuất bản), nộp lưu chiểu, ISBN (nếu có).

- **Các chữ viết tắt:** CK: sách chuyên khảo; GT: sách giáo trình; TK: sách tham khảo; HD: sách hướng dẫn; phần ứng viên biên soạn cần ghi rõ từ trang.... đến trang..... (ví dụ: 17-56; 145-329).

6. Thực hiện nhiệm vụ khoa học và công nghệ đã nghiệm thu

- Sau khi bảo vệ luận án Tiến sĩ:

TT	Tên nhiệm vụ khoa học và công nghệ (CT, ĐT...)	CN/PCN/TK	Mã số và cấp quản lý	Thời gian thực hiện	Thời gian nghiệm thu (ngày, tháng, năm)/Xếp loại KQ
1	Nghiên cứu thiết kế và chế tạo hệ thống thiết bị hút chất thải trong ao nuôi tôm	CN	B2017-20b- 01 ĐHQG TP. HCM	2017-2019	29-11-2019/Đạt
2	Nghiên cứu thiết kế và chế tạo máy sản	CN	88/HĐ-DCT	2018-2019	13-01-2020/Xuất sắc

	xuất bánh tráng bò bía tự động năng suất 2000 bánh/h		Đại học CNTTP TP HCM		
--	--	--	----------------------------	--	--

**Lưu ý:**

- Tách thành 2 giai đoạn: Trước và sau khi bảo vệ luận án TS đối với ứng viên chức danh PGS; trước và sau khi được công nhận chức danh PGS đối với ứng viên chức danh GS;

- **Các chữ viết tắt:** CT: Chương trình; ĐT: Đề tài; CN: Chủ nhiệm; PCN: Phó chủ nhiệm; TK: Thư ký.

7. Kết quả nghiên cứu khoa học và công nghệ đã công bố (bài báo khoa học, sáng chế/giải pháp hữu ích, giải thưởng quốc gia/quốc tế)

7.1. Bài báo khoa học, báo cáo khoa học đã công bố

- Trước khi bảo vệ luận án Tiến sĩ:

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Là tác giả chính	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Loại Tạp chí quốc tế uy tín: ISI, Scopus (IF, Qi)	Số lần trích dẫn (không tính tự trích dẫn)	Tập, số, trang	Năm công bố
1	A design of electrostatic suspension system based on delay controller	02	x	Proceeding of the International Conference on Control, Automation and Systems Seoul, Korea	<b>SCOPUS</b>		Trang 1055-1060	2008
2	Modeling and Simulation of Novel electrostatic suspension system using piezo actuators	02	x	Proceeding of the International Symposium on Robotics Seoul, Korea	<b>SCOPUS</b>		Trang 454-459	2008
3	Electrostatic suspension system Using bang bang time optimal	02	x	Proceeding of the International Conf. on Control, Automation, Robotics and Vision Hanoi, Vietnam	<b>SCOPUS</b>	01	Trang 827-832	2008

	control and Stability analysis							
4	Simulation of Electrostatic Suspension System Based On Delay Controller for Use in Vacuum Environment	02	x	Proceedings of the Korean Society of Precision Engineering Conference (pISSN): 2005-8446			Trang 287-288	2008
5	Design of a Nonlinear Switching Controller for Electrostatic Suspension System with Nonlinear Dynamics	02	x	Proceedings of the Korean Society of Precision Engineering Conference (pISSN): 2005-8446			Trang 125-126	2008
6	A study on Novel electrostatic suspension system using Piezo actuators	05	x	Proceedings of the ICROS-SICE International Joint Conference Fukuoka, Japan	<b>SCOPUS</b>		Trang 79-84	2009
7	A design a Novel electrostatic suspension system using movable electrode	02	x	Proceedings of the Int. Con. On Mechatronics Technology (ICMT), Osaka, Japan				2010
8	Stability analysis of time-optimally controlled electrostatic	02	x	Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part C: Journal of Mechanical	<b>ISI</b> <b>IF: 1.359/Q2</b>	04	Tập 225, Trang 88-100	2010



Ban hành kèm theo Công văn số 78/HĐGSNN ngày 29/5/2020 của Chủ tịch HĐGSNN

	suspension system and suspension experiments in a vacuum			Engineering Science ISSN: 0954-4062 Online ISSN: 2041-2983				
9	Time delay effects on Performance and Stability of a Low cost Electrostatic Suspension System	02	x	International Journal of Precision Engineering and Manufacturing <b>Electronic ISSN</b> 2005-4602 <b>Print ISSN</b> 2234-7593	<b>ISI</b> <b>IF:1.779/Q2</b>	04	Tập 11, Số 4, Trang 549-557	2010

- Sau khi bảo vệ luận án Tiến sĩ:

TT	Tên bài báo/báo cáo KH	Số tác giả	Là tác giả chính	Tên tạp chí hoặc kỷ yếu khoa học/ISSN hoặc ISBN	Loại Tạp chí quốc tế uy tín: ISI, Scopus (IF, Qi)	Số lần trích dẫn (không tính tự trích dẫn)	Tập, số, trang	Năm công bố
1	An electrostatic suspension system using piezo actuators	04	x	Smart materials and Structures ISSN: 09641726	<b>ISI</b> <b>IF: 3.543/Q1</b>	02	Tập 21, Số 2, Trang (8pp)	2012
2	Development of Rotary actuator using Piezoelectric element	04		Proceedings of the Intertanional Conference on Advanced Technologies for Communications (ATC), Vietnam Print ISSN: 2162-1020	<b>SCOPUS</b>	01	Trang 594-598	2015
3	Research on Piezo Rotary Actuator and its Applications	04		Proceedings of the Intertanional Symposium on Electrical and Electronical Engineering (ISEE2015),			Trang 56-61	2015

				Vietnam ISSN: 2162-1020				
4	A proposal of a piezo rotary positioning device: design, modeling and experiments	03	x	Smart materials and Structures ISSN: 09641726	<b>ISI</b> <b>IF: 3.543/Q1</b>		Tập 28, Số 11, Trang (14pp)	2019
5	A variable structure controller for a cost-effective electrostatic suspension system	01	x	Transactions of the Institute of Measurement and Control ISSN: 0142-3312	<b>ISI</b> <b>IF: 1.956/Q2</b>	01	Tập 41, Số 12, Trang (14pp)	2019
6	A modeling and simulation of position control of electrostatic suspension system with uncertain fringing field	01	x	International Journal of Mechanical Engineering and Technology (IJMET) ISSN PRINT : 0976 – 6340 ISSN ONLINE : 0976 - 6359	<b>SCOPUS</b> <b>(2016-2019)</b>		Tập 10, Số 9, Trang 144-159	2019
7	A Study on Rotary Friction Welding of Titanium Alloy (Ti6Al4V)	04		Advances in Materials Science and Engineering ISSN: 16878442	<b>ISI</b> <b>IF: 1.399/Q2</b>	02	Tập 2019	2019
8	The waste remover in aquaculture ponds	02	x	Science & Technology Development Journal - Engineering and Technology (STDJ-ET) (ISSN: 1859-0128)			Tập 3, Số S11 (2019)	2019

9	Experimetal operation and performance evaluation of waste remover in acquaculture ponds	02	x	Science & Technology Development Journal - Engineering and Technology (STDJ-ET) (ISSN: 1859-0128)			Tập 3, Số S11 (2019)	2019
10	Nghiên cứu phân bố nhiệt độ của bộ phận gia nhiệt nướng bánh tráng trên máy sản xuất bánh tráng bò bía tự động	03	x	Tạp chí cơ khí Việt nam ISSN: 0866-7056			Số 8, Trang 65-71	2019
11	Thiết kế cụm hút của thiết bị hút chất thải trong ao nuôi tôm	02	x	Kỷ yếu Hội nghị toàn quốc về kỹ thuật cơ khí và chế tạo năm 2019 – NCMME2019 ISBN: 978-604-73-7275-01			Trang 320-324	2019
12	Thiết kế hệ truyền động và kết cấu cụm di chuyển và cụm chài của thiết bị hút chất thải trong ao nuôi tôm	02	x	Kỷ yếu Hội nghị toàn quốc về kỹ thuật cơ khí và chế tạo năm 2019 – NCMME2019 ISBN: 978-604-73-7275-01			Trang 314-319	2019
13	Stability analysis of a proximate time optimal controlled electrostatic suspension	01	x	Mathematical Problems in Engineering ISSN:1024123X, 15635147	<b>ISI</b> <b>IF: 1.2/Q2</b>		Tập 2020	2020

Ban hành kèm theo Công văn số 78/HĐGSNN ngày 29/5/2020 của Chủ tịch HĐGSNN

	system using piezo							
14	Control of electrostatic suspension system using pulse width modulation	01	x	Advances in Science, Technology and Engineering Systems Journal E-ISSN:2415-6698	<b>SCOPUS</b> <b>Q3</b>		Tập 5, Số 2, Trang 204-210	2020
15	Sensorless electrostatic suspension system based on observer controller	02	x	International Journal of Precision Engineering and Manufacturing Electronic ISSN 2005-4602 Print ISSN 2234-7593	<b>ISI</b> <b>IF: 1.779/Q2</b>		Chấp nhận đăng 14-4- 2020	2020

- Trong đó, số lượng bài báo khoa học đăng trên tạp chí khoa học quốc tế uy tín mà UV là tác giả chính sau khi được công nhận PGS hoặc được cấp bằng TS: **07**

**Lưu ý:** Tách thành 2 giai đoạn: Trước và sau khi bảo vệ luận án TS đối với UV chức danh PGS; trước và sau khi được công nhận chức danh PGS đối với UV chức danh GS.

### 7.2. Bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích

TT	Tên bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích	Tên cơ quan cấp	Ngày tháng năm cấp	Tác giả chính/đồng tác giả	Số tác giả
1					
2					
...					

- Trong đó, các số TT của bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích được cấp sau khi được công nhận PGS hoặc được cấp bằng TS: .....

### 7.3. Giải thưởng quốc gia, quốc tế:

TT	Tên giải thưởng	Cơ quan/tổ chức ra quyết định	Số quyết định và ngày, tháng, năm	Số tác giả
1				
2				
...				

Ban hành kèm theo Công văn số 78/HĐGSNN ngày 29/5/2020 của Chủ tịch HĐGSNN

- Trong đó, các số TT giải thưởng quốc gia, quốc tế sau khi được công nhận PGS hoặc được cấp bằng TS: .....

7.4. Tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu thể dục thể thao đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế

TT	Tên tác phẩm nghệ thuật, thành tích	Cơ quan/tổ chức công nhận	Văn bản công nhận (số, ngày, tháng, năm)	Cấp Quốc gia/Quốc tế	Số tác giả
1					
2					
...					

- Trong đó, các số TT tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu đạt giải thưởng quốc gia, quốc tế sau khi được công nhận PGS hoặc được cấp bằng TS: .....

8. Chủ trì hoặc tham gia xây dựng, phát triển chương trình đào tạo hoặc chương trình nghiên cứu, ứng dụng khoa học công nghệ của cơ sở giáo dục đại học đã được đưa vào áp dụng thực tế:

- Chủ trì xây dựng chương đào tạo đại học ngành Công nghệ chế tạo máy và Cơ điện tử Khoa Cơ khí, Trường đại học Công Nghiệp Thực Phẩm TP. HCM, năm 2019.

- Chủ nhiệm ngành đào tạo trình độ thạc sĩ ngành Kỹ thuật cơ khí, Trường đại học Công Nghiệp Thực Phẩm TP. HCM.

9. Các tiêu chuẩn không đủ so với quy định, đề xuất công trình khoa học (CTKH) thay thế\*:

a) Thời gian được bổ nhiệm PGS

Được bổ nhiệm PGS chưa đủ 3 năm, còn thiếu (số lượng năm, tháng): .....

b) Hoạt động đào tạo

- Thâm niên đào tạo chưa đủ 6 năm, còn thiếu (số lượng năm, tháng): .....

- Giờ giảng dạy

+ Giờ giảng dạy trực tiếp trên lớp không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu): .....

+ Giờ chuẩn giảng dạy không đủ, còn thiếu (năm học/số giờ thiếu): .....

- Hướng dẫn chính NCS/HVCH,CK2/BSNT:

+ Đã hướng dẫn chính 01 NCS đã có Quyết định cấp bằng TS (UV chức danh GS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 NCS được cấp bằng TS bị thiếu: ....

.....

+ Đã hướng dẫn chính 01 HVCH/CK2/BSNT đã có Quyết định cấp bằng ThS/CK2/BSNT (UV chức danh PGS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn hướng dẫn 01 HVCH/CK2/BSNT được cấp bằng ThS/CK2/BSNT bị thiếu: .....

c) Nghiên cứu khoa học

- Đã chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ (UV chức danh GS)

Ban hành kèm theo Công văn số 78/HĐGSNN ngày 29/5/2020 của Chủ tịch HĐGSNN  
Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp Bộ bị thiếu: .....

.....  
- Đã chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở (UV chức danh PGS)

Đề xuất CTKH để thay thế tiêu chuẩn chủ trì 01 nhiệm vụ KH&CN cấp cơ sở bị thiếu: ....

.....  
- Không đủ số CTKH là tác giả chính:

+ Đối với ứng viên chức danh GS, đã công bố được: 03 CTKH  ; 04 CTKH

Đề xuất sách CK/chương sách XB quốc tế thay thế cho việc UV không đủ 05 CTKH là tác giả chính theo quy định: .....

+ Đối với ứng viên chức danh PGS, đã công bố được: 02 CTKH

Đề xuất sách CK/chương sách XB quốc tế thay thế cho việc UV không đủ 03 CTKH là tác giả chính theo quy định: .....

(\* ) Các công trình khoa học thay thế không được tính vào tổng điểm.

**C. CAM ĐOAN CỦA NGƯỜI ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN CHỨC DANH:**

Tôi cam đoan những điều khai trên là đúng, nếu sai tôi xin chịu trách nhiệm trước pháp luật.

TP.HCM , ngày 15 tháng 06 năm 2020

**NGƯỜI ĐĂNG KÝ**

(Ký và ghi rõ họ tên)



**Lê Thế Truyền**